Dr. G. Bauer

Berechnung und Konstruktion der Schiffsmaschinen und -Kessel

Berechnung und Konstruktion

der

Schiffsmaschinen und -Kessel

Ein Handbuch

zum Gebrauch für

Konstrukteure, Seemaschinisten und Studierende

von

Dr. G. Bauer

Direktor der Stettiner Maschinenbau-A.-G. «Vulcan»

unter Mitwirkung der Ingenieure

E. Ludwig, A. Boettcher und Professor Dr.-Ing. H. Foettinger

Mit 623 Illustrationen, 27 Tafeln und vielen Tabellen

Vierte, unveränderte Auflage



München und Berlin Druck und Verlag von R. Oldenbourg 1910

Vorwort zur dritten Auflage.

Das Erscheinen der vorliegenden dritten Auflage wurde verzögert durch die dringenden Berufsgeschäfte des Autors und die Notwendigkeit, das Buch einer gründlichen Durcharbeitung zu unterziehen.

Die zahlreichen Verbesserungen und Ergänzungen, welche die dritte Auflage erfahren hat, verteilen sich gleichmäßig über den ganzen Inhalt des Buches. In der Hauptsache erstrecken sie sich auf die Ergänzung und Berichtigung der überall eingestreuten Zusammenstellungen von Verhältniszahlen für die Konstruktion. Wesentlich erweitert sind die Kapitel über Rohrleitungen und Apparate. Für eine besonders wertvolle Bereicherung der dritten Auflage erachte ich den hinzugekommenen Auszug aus den Materialvorschriften der Kaiserlich Deutschen Kriegsmarine. Die Veröffentlichung desselben hat Se. Exzellenz der Herr Staatssekretär des Reichsmarineamts mir gütigst gestattet, wofür ich auch an dieser Stelle meinen ergebensten Dank auszusprechen mich bechre.

In Bezug auf die Abbildungen des Buches habe ich mich wieder einer weitgehenden Unterstützung seitens vieler Firmen zu erfreuen gehabt. Insbesondere hat die Stettiner Maschinenbau-Aktiengesellschaft »Vulcan« mir wieder sehr wertvolle Unterlagen hierfür zur Verfügung gestellt. Alle, welche so zur Förderung meiner Arbeit bei getragen haben, bitte ich, an dieser Stelle meinen besten Dank hierfür entgegenzunehmen. Ebenso danke ich der Verlagsbuchhandlung verbindlichst dafür, daß sie auch diesmal, was in ihren Kräften stand, dazu beigetragen hat, um das Buch meinen Absichten entsprechend auszustatten Es ist mir wohl bewußt, daß bei der Bedeutung, welche die Dampfturbine als Antriebsorgan von Schiffen, namentlich von Kriegsfahrzeugen, heute gewonnen hat, ein Werk über Schiffsmaschinen, welches die Dampfturbine nicht erwähnt, nicht vollständig genannt werden kann.

Ich werde bestrebt sein, in nicht zu ferner Zeit diese Lücke auszufüllen.

Besonders möchte ich hervorheben, daß an der Bearbeitung dieser dritten Auflage Herr Ingenieur Ludwig die Hauptarbeit geleistet hat. Hierin wurde er in jeder Hinsicht von Herrn Ingenieur Vogel in tatkräftiger und gewissenhafter Weise unterstützt.

Zum Schlusse richte ich, wie bei der ersten und zweiten Auflage, an die Leser die Bitte, etwa gefundene Mängel mir zur Keuntnis zu bringen, wofür dieselben meines aufrichtigsten Dankes versichert sein dürfen.

Stettin, im Dezember 1907.

Vorwort zur vierten Auflage.

Die vierte Auflage ist lediglich ein Abdruck der dritten Auflage. Textliche Veränderungen wurden in derselben nicht vorgenommen, es hat lediglich die Korrektur einiger Fehler, die sich in den Druck der dritten Auflage eingeschlichen hatten, stattgefunden; dementsprechend ist dem Vorwort der vorhergehenden Auflage nichts hinzuzufügen.

Stettin, im Juli 1910.

DR. GUSTAV BAUER

Direktor der Stettiner Maschinenbau-A.-G. »Vulcan«.

VI

I. Teil. Die Hauptmaschine.

I. Abschnitt. Berechnung der Zylinderdimensionen.

			Sente
\$	1.	Pferdestärke	ı
š	2.	Messung der indizierten Leistung	2
š	3.	Messung der effektiven Leistung	5
ğ	4.	Indikatordiagramm und Dampfverteilung	7
ŝ	5.	Mehrfache Expansion	7
20	6	Arbeit des Dampfes in den Zylindern	8
20	7	Der schädliche Raum	14
ð	8	Bergehnung der Zulinderdimensionen für eine ge	
8	0.	gebene Leistung	15
e	0	Restimmung des tatsächlichen mittleien Druckes	10
ş	10	Hilfediagramm und Välligkeiterned	10
8	10.	Zusammanlagen den Diegenemen	10
2	11.	Zusammenlegen der Diagramme	11
5	12.	Zylinderberechnung für Projekte.	18
ş	13.	Gesamtexpansion, Zylinderverhältnis und Füllungs-	
		grade der einzelnen Zylinder	19
ş	14.	Gesamtfüllungsgrade und Zylinderverhältnis ver-	
		schiedener Maschinentypen	21
ş	15.	Beispiel für die Berechnung einer Dreifach-Expansions-	
		maschine	23
ş	16.	Receiver	25
S	17.	Konstruktion der Indikatordiagramme aus den Volu-	
0		mendiagrammen	26
		0	

II. Abschnitt. Die Ausnutzung des Dampfes in der Maschine.

ş	18.	Theoretische Arbeit des Dampfes	29
8	19.	Verluste infolge von Drosselung	32
š	20.	Verluste infolge des schädlichen Raumes	33
š	21.	Verluste infolge des Einflusses der Zylinderwandungen	33
ğ	22.	Zweck des Dampfmantels	34
š	23.	Einfluß der Mehrfach Expansion	34
ŝ	24.	Receiverheizung	35
š	25.	Kondensator	36

III. Abschnitt. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkung						
		Drehmoment, Massenausgleich.	Seite			
epon Coordo	26. 27.	Kolbenhub, Umdrehungszahl, Kolbengeschwindigkeit Tabellen ausgeführter Schiffsmaschinen, enthaltend Zylinderdimensionen, Kesselspannung und Um-	37			
നസാന	28. 29. 30.	drehzahl	$38 \\ 58 \\ 61$			
8	31.	maschine	63			
കാസാസാ	32. 33. 34.	Kurbelkreis	69 71 74 75			
		Massenausgleich.				
നാനാനാനാ	35. 36. 37. 38.	Allgemeines	81 82 82 83			
ş	39.	Massenausgleich der Vierkurbelmaschine oder Schlickscher Massenausgleich	85			
8	40.	Praktische Durchführung desselben	87			
30	41.	Berucksichtigung der Steuerung.	00			
9 8	42. 43.	Günstigste Anordnung der Maschine für den Massen-				
ş	44.	Beispiel I. Nachrechnung des Massenausgleichs für	91			
ş	45.	Beispiel II. Neuberechnung des Massenausgleichs	99			
ş	46 .	Einfluß der Pleuelstangenlänge auf den Massen-	102			
99S	47. 48.	Allgemeines . Ausgleich der vertikalen Kräfte bei irgendeiner	103			
5 Ş	49.	Pleuelstangenlänge und Ausgleich der kippenden Kräftepaare bei unendlich langer Bleuelstange Kritische Umdrehungszihl und Einfluß des Auf-	104			
		Vibrationen.	105			
		IV. Abschnitt. Anordnung der Hauptmaschine.				
സംസംസം	50. 51. 52.	Anordnung der Zylinder und Kurbelu	106 127			
00000	53. 54.	Das Anspringen der Maschine	$132 \\ 132 \\ 133$			

V. Abschnitt. Details der Hauptmaschine.

		Dampfzylinder.	Seite
8	55.	Allgemeines über Dampfzylinder	134
š	56.	Dampfgeschwindigkeiten	134
š	57.	Wandstärke der Zylindereinsätze	136
š	58.	Wandstärke des Zylindermantels	137
ş	59.	Wandstärke des Zylinders ohne Einsatz	137
š	60.	Befestigung des Zylindereinsatzes	138
š	61.	Zylinderdeckelschrauben	140
š	62.	Zylinderflansch	140
š	63 .	Zylinderboden	140
ŝ	64.	Zylinderfüße	140
Š	65.	Zylinderkanäle und Schieberkasten	141
š	66.	Berechnung flacher Wände der Kanäle etc	. 141
ŝ	67.	Rundschiebereinsatz und Schieberspiegel	. 144
š	68.	Zylinderdruckproben	. 145
š	6 9.	Konstruktionsregeln für Zylinder	. 146
š	70.	Zylinderarmaturen	. 147
š	71.	Beschreibung der Figuren für Dampfzylinder	. 155
š	72.	Zylinderdeckel	. 165
š	73.	Stopfbüchsen	166
ŝ	74.	Metallpackung für Stopfbüchsen	. 169
		0 ab / ab an	
_		Schleber.	
ş	75.	Allgemeines.	. 171
ş	76.	Wandstärke	. 177
ş	77.	Offnungen im Schieberspiegel	. 177
ş	78.	Bezeichnung der Schieberelemente	. 178
ş	79.	Schieberhub.	. 178
ş	80.	Exzentrizität	. 178
8	81.	Hauptabmessungen	. 178
ş	82.	Zylinderfüllung	. 180
ŝ	83.	Lineares Voreilen	. 181
ş	84.	Vorausströmen	. 181
ğ	85.	Kompression	. 182
8	86.	Schieberdiagramme	. 182
ş	87.	Diagramm nach Müller-Reuleaux	. 182
3	88.	Diagramm nach Zeuner	. 104
3	69.	Veranderung der Fullung	. 100
8	90.	Kunssensteuerung von Stephenson	. 100
		Varaabiadana Stauarungan	
	0.1	verschiedene Steuerungen.	100
8	91.	Steuerung von Klug	. 189
Š	92.	Steuerung von Marshall	. 192
8	93.	Steuerung von Joy	. 192
3	94.	Steuerung von Heusinger	. 190
3	95.	Expansionssteuerungen	. 199
		Kolbengestänge.	
e	06	Maximalbalastung	909
30	90.	Stabliaben	. 203
8	91.	Stankoloen	. 204

		Seite
\$ 98. \$ 99. \$ 100. \$ 101. \$ 102. \$ 103.	Gußeiserne Kolben Kolbendichtungen Spielraum des Kolbens zwischen Boden und Deckel Kolbendeckel Bemerkungen Kolbenstange	206 206 212 213 213 213 214
§ 104. § 105. § 106. § 107. § 108. § 109. § 110. § 111. § 112. § 113.	Pleuelstange und Kreuzkopf. Länge der Pleuelstange	216 217 219 221 223 223 224 229 230 230
§ 114. § 115. § 116. § 117. § 117. § 118. § 119. § 120. § 121.	Kurbelwelle. Schaft der Kurbelwelle	236 238 239 241 243 244 246
§ 122. § 123. § 124. § 125. § 126. § 126. § 127. § 128. § 129.	Grundplatte. Verschiedene Arten von Grundplatten Fundamentbolzen	246 249 252 252 254 256 256 257 258
§ 130. § 131. § 132. § 133. § 134. § 135. § 136.	Maschinenständer. Anordnung der Ständer für kleine Handelsschiffe Anordnung der Ständer für große Handelsschiffe Anordnung der Ständer für Schnelldampfer Anordnung der Ständer für ganz leichte Maschinen Beanspruchung der Ständer und Säulen Befestigung der Ständer	258 258 260 260 260 262 263
§ 137. § 138.	Steuerungsgestänge. Kraft zur Bewegung des Schiebers	264 266

х

	Inhaltsverzeichnis.	XI
§ 139. § 140. § 141. § 142. § 142. § 143. § 144. § 145.	Durchgehende Schieberstangen Schieberhebel und Traversen Kulisse von Stephenson Exzenterstange Exzenter Exzenterbügel Schlußbemerkung	Seite 268 268 270 272 273 277 279
§ 146. § 147. § 148. § 149. § 150.	Umsteuerung. Umsteuerhebel Umsteuerungsvorrichtungen Direkt wirkende Umsteuermaschinen Rundlauf Umsteuermaschinen	280 283 283 289 292
§ 151. § 152.	Maschinendrehvorrichtung. Allgemeines	294 299
§ 153. § 154. § 155. § 156. § 156. § 157. § 158	Kondensatoren. Allgemeines	301 302 303 306 309 310

II. Teil. Pumpen.

Luftpumpen.

ş	159.	Einteilung der Luftpumpen	1
ŝ	160.	Hauptdimensionen	11
ŝ	161.	Ventile	12
ŝ	162.	Sauge- und Druckrohre	16
ŝ	163.	Pumpengehäuse	16
ŝ	164.	Pumpenkolben	19
ŝ	165.	Kolbenstange	19
š	166.	Luftpumpen getrennt von der Hauptmaschine 33	22
Ŭ			
		Zirkulation spumpen.	

ş	167.	Einteilung der Zirkulationspumpen	323
ş	168.	Kolben-Zirkulationspumpen. Allgemeines	323
ŝ	169.	Kolben-Zirkulationspumpen. Ventile	323
š	170.	Kolben-Zirkulationspumpen. Sauge- und Druckrohre	324
ŝ	171.	Kolben-Zirkulationspumpen. Gehäuse	324
š	172.	Kolben-Zirkulationspumpen. Kolben und Kolben-	
		stange	324
ş	173.	Zentrifugal-Zirkulationspumpen. Allgemeines	324

Saita

		oure
174.	Sauge- und Druckrohre	325
175.	Zentrifugal-Zirkulationspumpen. Flügelrad	326
176.	Zentrifugal-Zirkulationspumpen. Flügelradwelle	330
177.	Zentrifugal-Zirkulationspumpen. Gehäuse	330
178.	Zentrifugal Zirkulationspumpen. Antriebsmaschine	333
179.	Tabelle ausgeführter Kondensationsanlagen	336
	174. 175. 176. 177. 178. 179.	 174. Sauge- und Druckrohre 175. Zentrifugal-Zirkulationspumpen. Flügelrad 176. Zentrifugal-Zirkulationspumpen. Flügelradwelle 177. Zentrifugal-Zirkulationspumpen. Gehäuse 178. Zentrifugal Zirkulationspumpen. Antriebsmaschine 179. Tabelle ausgeführter Kondensationsanlagen

Speisepumpen.

ş	180.	Einteilung	338
š	181.	Speisewassermenge	338
š	182.	Maschinenspeisepumpen. Allgemeines	338
š	183.	Maschinenspeisepumpen. Größe derselben	339
š	184.	Maschinenspeisepumpen. Pumpenzylinder und	
•		Ventilkasten	339
8	185.	Maschinenspeisepumpen. Ventile	342
ŝ	186.	Maschinenspeisepumpen. Wassergeschwindigkeit.	342
š	187.	Dampfspeisepumpen. Allgemeines	342
ŝ	188.	Duplexpumpen. Worthington	343
š	189.	Simplexpumpen. Allgemeines	344
ğ	190.	Weirpumpen	345
š	191.	Blakepumpen	348
~			

Verschiedene Pumpen.

ş	192.	Maschinenlenzpumpen							349
Ś	193.	Maschinenklosettpumpen							351
š	194.	Gesamtanordnung der Pumpen							353
š	195.	Dampfpumpen für verschiedene	\mathbf{Z}	we	\mathbf{ck}	е			353

Pumpengestänge.

ş	196.	Beanspru	chung der Pr	mpengestänge.				354
ş	197.	Beispiele	ausgeführter	Pumpenanlagen				355

Vorschriften des Germanischen Lloyd über Pumpenanlagen (Ausgabe 1906).

§ 198. V	orschriften																			359
----------	-------------	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	-----

III. Teil. Wellenleitung, Schiffswiderstand, Propeller.

I. Abschnitt. Wellenleitung.

Druckwelle und Drucklager.

8	199.	Axialer Propellerschu	b								360
ş	200.	Druckwelle									361
ş	201.	Drucklager									362
ş	202.	Drucklager bei kleine	n S	Schi	ffe	n					365

 $\mathbf{X}\mathbf{I}\mathbf{I}$

		Laufwelle	n	u	n	\mathbf{d}	Т	r a	g	l a	g	e r	•			Seite
ş	203.	Laufwellen oder Tr	an	sn	nis	si	on	sw	el	le	n					365
ŝ	204.	Traglager														367
§	205.	Schottstopfbüchsen														367
ş	206.	Wellenbremse					•						•			367

Wellenkupplungen und Propellerwelle.

ş	207.	Abnehmbare	We	le	nku	ppi	u	ng	en	ι,	F	laı	\mathbf{ns}	ch	en	ku	p)-	
		lungen																	368
8	208.	Ausrückbare	Kup	\mathbf{pl}	ung	en													370
š	209.	Propellerwell	е.																370

Stevenrohr.

ş	210.	Allgemeines			372
š	211.	Konstruktion für Handelsschiffe			373
š	212.	Konstruktion für leichte Kriegsschiffe			374
ŝ	213.	Einrichtung bei Ölschmierung.			378
ş	214.	Allgemeine Anordnung der Wellenleitung			380

II. Abschnitt. Schiffswiderstand.

ş	215.	Methode von Froude	381
š	216.	Berechnung des Schiffswiderstandes nach Midden-	
		dorf	383
ş	217.	Annäherungsmethode zur Bestimmung der Ma-	
		schinenleistung	385

III. Abschnitt. Die Schiffsschraube.

§ 218.	Einleitung
§ 219.	Allgemeines
§ 220.	Anzahl der Flügel
§ 221.	Verschiedene Flügelformen
§ 222.	Schraubengeschwindigkeit, Vorstrom und Slip
§ 223.	Wirkungsgrad der Schraube
§ 224.	Andere Formeln zur Berechnung der Schraube.
\$ 225.	Bemerkung über die Schraubensteigung
§ 226.	Berechnung nach Taylor
§ 227.	Berechnung nach Taylor
\$ 228.	Berechnung nach Taylor. Beispiel

Festigkeit der Propellerflügel.

§ 229.	Beanspruchung der Flügel durch Schubkraft und	
	Tangentialkraft	413
§ 230.	Beanspruchung, vorläufige Berechnungen	416
\$ 231.	Beanspruchung der Flügel durch d. Zentrifugalkraft	418
§ 232.	Beanspruchung der Flügel durch die Zentrifugal-	
	kraft. Beispiel I	419

XIII

Inha	ltsverzeic	hnis
THUR.	IIB V CI ACIC	mmo,

Seite

ş	233.	Beanspruchung der Flügel durch	die	Zer	ntrifu	ıgal.	
0	201	kraft. Beispiel II.	• •		• •		420
5.6	234. 235	Starke des Flügels an der Spitze	• •	• •	• •		422
ъ	200.	rugematerial	•••	• •	• •	•••	122

Ausführung der Schraube.

ş	236.	Herstellung der Schraube	423
ŝ	237.	Erklärung der Abbildungen ausgeführter Schrauben	424
S	238.	Propellernabe	430
ŝ	239.	Bearbeitung der Propellerflügel	436

IV. Teil. Rohrleitung.

I. Abschnitt. Allgemeines, Ventile, Flanschen etc.

ž	240.	Allgemeine	Ben	ner	ku	nge	en												
ŝ	241.	Rohrverbin	dung	gen															
ŝ	242.	Flanschen																	
S	243.	Verpackung	ς.																. •
ŝ	244.	Schottdurch	führ	un	gen	n													
ş	245.	Vorschriften	n de	s (Fer	m.	I	Jo	yd	ü	be	r	V	en	til	e	eta	з.	
ŝ	246.	Ventile .																	
S	247.	Wasserschie	eber																

II. Abschnitt. Unterwasserteile und Ausgufsventile.

ş	249.	Unterwasserteile									451
S	250. 1	Ausgußventile .									455

III. Abschnitt. llauptdampfleitung, Hilfsdampfleitung, Abdampfleitung.

1. Hauptdampfleitung.

Ś	251.	Anordnung																
8	252.	Wasserabsc.	heidu	ing														
ŝ	253.	Durchmesse	er															
ŝ	254.	Wärmeausd	ehnu	ng														
0	075		1	- T	T.		4.1.			1 - 1	4		. 1					
8	200.	Anoranung	aer	1	1a	up	ta	am	ıрı	iei	uu	ng		Jei	1	e_{11}	ıeı	n
8	200.	großen Pa	aer ssagi	erd	1a lai	up np	ta: fei	am	ipi ,	iei	. u	ng				eir	iei	n
9	255. 256.	großen Pa Wandstärke	der ssagi der	erd Da	lai m	up np pf	fei fei rol	am 	ipi	iei		ng	· ·		•	eir	iei	n

2. Hilfsdampfleitung.

ş	258.	Hilfsdampfleitung.								•								471
---	------	--------------------	--	--	--	--	--	--	--	---	--	--	--	--	--	--	--	-----

XIV

Inhalterrowojahnja	X V
mnansverzeichnis.	A. V

3. Abdampfleitung.	Seite
5. Abdampfrending.	Seite

ş	259.	Abdampf	der	Hauptmaschine						472
ğ	260.	Abdampf	der	Hilfsmaschinen						472

IV. Abschnitt. Speiseleitung.

- - - - - -

261.	Allgemeines 47	з
262.	Gebräuchliche Anordnungen 47	4
263.	Speisewasserreiniger	0
264.	Schwimmertank	1
265.	Durchmesser der Speiseleitungen	2
266.	Wandstärke der Speiseleitungen	4
267.	Stutzen in den Speiseleitungen	4
268.	Speisewasservorwärmer	4
269.	Kesselausblase- und Abschaumleitung 48	8
270.	Schematische Rohrpläne	9
	261. 262. 263. 264. 265. 266. 266. 267. 268. 269. 270.	261. Allgemeines 47 262. Gebräuchliche Anordnungen 47 263. Speisewasserreiniger 48 264. Schwimmertank 48 265. Durchmesser der Speiseleitungen 48 266. Wandstärke der Speiseleitungen 48 267. Stutzen in den Speiseleitungen 48 268. Speisewasservorwärmer 48 269. Kesselausblase- und Abschaumleitung 48 270. Schematische Rohrpläne 48

V. Abschnitt. Lenzleitung, Ballastleitung, Kühlleitung.

ş	271.	Lenzleitung .											489
Š.	272.	Ballastleitung.	Al	lgen	nein	es							491
š :	273.	Ballastleitung,	Ro	hrw	and	stär	ke	et	•.				492
š	274.	Kühlleitung.											492

Vorschriften des Germanischen Lloyd über Rohrleitungen.

ş	275.	Vorschriften	(Ausgabe	1906)												493	3
---	------	--------------	----------	-------	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	-----	---

VI. Abschnitt. Speise- und Trinkwassererzeuger.

§ 276. Speise- und Trinkwassererzeuger .										495
--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	-----

V. Teil. Dampfkessel.

I. Abschnitt. Feuerung und Dampferzeugung.

ş	277.	Allgemeines				501
8	278.	Verbrennungsprozeß				501
š	279.	Vollkommenheit der Verbrennung				503
š	280.	Verlust durch Luftüberschuß				504
8	281.	Rostfläche				505
š	282.	Natürlicher Zug				505
š	283.	Künstlicher Zug				508
š	284.	Ventilatoren				508
ğ	285.	Dimensionierung der Flügelräder.				509
-						

			seite
8	286.	1. Beispiel für Berechnung der Hauptdimensionen	
v		von Ventilationsrädern.	509
8	287.	Schaufelform der Ventilationsräder.	509
š	288.	Anzahl der Schaufeln	513
š	289.	Temperatur im Verbrennungsraum	513
ŝ	290.	Endergebnis des Verbrennungsprozesses	514
ŝ	291.	Dampferzeugung	516
š	292.	Übertragung der Wärme der Heizgase auf das	
0		Wasser	516
8	293.	Die auf den Inhalt des Kessels übertragene Wärme	516
ŝ	294.	Einfluß der Vorwärmung des Speisewassers.	517
ŝ	295.	Die Dampfbildung im Wasser	517
ŝ	296.	Das Ergebnis der Dampferzeugung	519
ŝ	297.	Überführung des Dampfes vom Kessel nach der	
0		Maschine	519
8	298.	Dampftrockner und Überhitzer	520
š	299.	Wassergehalt des Dampfes	520

II. Abschnitt. Zylinderkessel.

521
524
529
530
531
531
541
06) 544
us-
548
Jā),
792
554

III. Abschnitt. Lokomotivkessel.

8 8	311.	Lokomotivkessel																	55	8	,
-----	------	-----------------	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	----	---	---

IV. Abschnitt. Wasserrohrkessel.

ş	312.	Wasserrohrkessel. Allgemeines	560
ŝ	313.	Bellevillekessel	561
š	314.	Dürrkessel	570
š	315.	Dimensionen eines Dürrkessels	573
ä	316.	Yarrowkessel	573
ğ	317.	Normandkessel	580
8	318.	Allgemeines über engrohrige Wasserrohrkessel	589
š	319.	Daring-Typ-Kessel	589
ŝ	320.	Speed-Typ-Kessel	590
5	321.	Weitere Kesseltypen	591
ŝ	322.	Neuere Kessel dieser Systeme	594
ŝ	323.	Schulzkessel	594

XVI

V. Abschnitt. Rauchfang, Schornstein, Kesselbekleidung.

			0110
s	324.	Rauchfang	599
š	325.	Schornstein	500
š	326.	Schornsteinbefestigung	500
š	327.	Schornsteinklappen etc.	50 3
š	328.	Rauchfang und Schornstein für ein Kriegsschiff .	503
š	329.	Ausführung für Torpedoboote	505
ŝ	330.	Kesselbekleidung	307

VI. Abschnitt. Künstlicher Zug.

8	331.	Allgemeines						607
š	332.	»Induced draught«						607
š	333.	Howdens »forced draught«						613
š	334.	Geschlossener Heizraum .						619

VII. Abschnitt. Kesselarmatur.

335.	Sicherheitsventile, Querschnitt	2
336.	Sicherheitsventile, Belastung	3
337.	Sicherheitsventile, Gehäuse	4
338.	Dampfabsperrventil	6
339.	Speiseventil	7
340.	Injektoren	0
341.	Reduzierventile	l
342.	Wasserstandsapparate	2
343.	Probierhähne oder -ventile	1
344.	Salzprobierhahn oder ventil	ō
345.	Ausblaseventil	5
346.	Abschaumventil	5
347.	Wasserablaßschraube	5
348.	Kesselwasser-Zirkulationsapparate	5
349.	Allgemeines über die Anordnung der Armaturen . 636	3
350.	Bestimmungen über die Anordnung der Armaturen	
	der Schiffskessel	3
	$\begin{array}{c} 335.\\ 336.\\ 337.\\ 338.\\ 339.\\ 340.\\ 341.\\ 342.\\ 343.\\ 344.\\ 345.\\ 344.\\ 345.\\ 344.\\ 345.\\ 344.\\ 345.\\ 344.\\ 345.\\ 349.\\ 350.\\ \end{array}$	335. Sicherheitsventile, Querschnitt 62: 336. Sicherheitsventile, Belastung 62: 337. Sicherheitsventile, Gehäuse 62: 338. Dampfabsperrventil 62: 339. Speiseventil 62: 339. Speiseventil 62: 340. Injektoren 63: 341. Reduzierventile 63: 342. Wasserstandsapparate 63: 343. Probierhähne oder -ventile 63: 344. Salzprobierhahn oder -ventil 63: 345. Ausblaseventil 63: 346. Abschaumventil 63: 347. Wasserablaßschraube 63: 348. Kesselwasser-Zirkulationsapparate 63: 349. Allgemeines über die Anordnung der Armaturen 63: 350. Bestimmungen über die Anordnung der Armaturen 63: 350. Bestimmungen über die Anordnung der Armaturen 63:

VI. Teil, Melsapparate.

351.	Manometer							•	•									642
352.	Thermometer																	643
353.	Rauchgasanalyse																	645
354.	Zugmesser																	646
355.	Heizwertbestimm	un	g															647
356.	Bestimmung der	D	am	pf:	nä	88	e											648
357.	Indikator und In	dil	rat	or	an	tri	eb	e.		Ei	nt	eil	ur	g				651
358.	Untersuchung de	r]	[nd	lik	ate	ore	\mathbf{en}	u	n	1 2	Zu	be	hö	ör				651
359.	Der Antriebsmec	ha	nis	m	ıs													653
	351. 352. 353. 354. 355. 356. 357. 358. 359.	 351. Manometer 352. Thermometer 353. Rauchgasanalyse 354. Zugmesser 355. Heizwertbestimm 356. Bestimmung der 357. Indikator und In 358. Untersuchung der 359. Der Antriebsmec 	 351. Manometer	 351. Manometer	 351. Manometer	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse. 354. Zugmesser. 355. Heizwertbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnä 357. Indikator und Indikatoran 358. Untersuchung der Indikator 359. Der Antriebsmechanismus 	 351. Manometer	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse. 354. Zugmesser. 355. Heizwerbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnässe 357. Indikator und Indikatorantrieb 358. Untersuchung der Indikatoren 359. Der Antriebsmechanismus. 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse 354. Zugmesser. 355. Heizwerbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnässe 357. Indikator und Indikatorantriebe. 358. Untersuchung der Indikatoren u 359. Der Antriebsmechanismus 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse. 354. Zugmesser. 355. Heizwertbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnässe. 357. Indikator und Indikatorantriebe. 358. Untersuchung der Indikatoren und 359. Der Antriebsmechanismus. 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse. 354. Zugmesser. 355. Heizwertbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnässe. 357. Indikator und Indikatorantriebe. Ei 358. Untersuchung der Indikatoren und Z 359. Der Antriebsmechanismus. 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse. 354. Zugmesser. 355. Heizwertbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnässe. 357. Indikator und Indikatorantriebe. Eint 358. Untersuchung der Indikatoren und Zu 359. Der Antriebsmechanismus. 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse . 354. Zugmesser . 355. Heizwertbestimmung . 356. Bestimmung der Dampfnässe . 357. Indikator und Indikatorantriebe. Einteil 358. Untersuchung der Indikatoren und Zube 359. Der Antriebsmechanismus . 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse 354. Zugmesser. 355. Heizwerbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnässe 357. Indikator und Indikatorantriebe. Einteilur 358. Untersuchung der Indikatoren und Zubehö 359. Der Antriebsmechanismus 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse. 354. Zugmesser. 355. Heizwertbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnässe. 357. Indikator und Indikatorantriebe. Einteilung 358. Untersuchung der Indikatoren und Zubehör 359. Der Antriebsmechanismus. 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse. 354. Zugmesser. 355. Heizwertbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnässe. 357. Indikator und Indikatorantriebe. Einteilung 358. Untersuchung der Indikatoren und Zubehör. 359. Der Antriebsmechanismus. 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse . 354. Zugmesser . 355. Heizwertbestimmung . 356. Bestimmung der Dampfnässe . 357. Indikator und Indikatorantriebe. Einteilung . 358. Untersuchung der Indikatoren und Zubehör . 359. Der Antriebsmechanismus . 	 351. Manometer. 352. Thermometer. 353. Rauchgasanalyse. 354. Zugmesser. 355. Heizwertbestimmung 356. Bestimmung der Dampfnässe. 357. Indikator und Indikatorantriebe. Einteilung 358. Untersuchung der Indikatoren und Zubehör. 359. Der Antriebsmechanismus

													Seite
360.	Aufziehen des Papieres												655
361.	Planimeter	•											655
362.	Schlicks Pallograph												657
363.	Gleichförmigkeitsgradmesser												657
364.	Torsionsindikatoren	•	·	·	•	·	·	·	·	·	·	·	658
	360. 361. 362. 363. 364.	 360. Aufziehen des Papieres. 361. Planimeter. 362. Schlicks Pallograph. 363. Gleichförmigkeitsgradmesser 364. Torsionsindikatoren. 	 360. Aufziehen des Papieres 361. Planimeter 362. Schlicks Pallograph 363. Gleichförmigkeitsgradmesser 364. Torsionsindikatoren 	 360. Aufziehen des Papieres 361. Planimeter	360. Aufziehen des Papieres361. Planimeter362. Schlicks Pallograph363. Gleichförmigkeitsgradmesser364. Torsionsindikatoren	360. Aufziehen des Papieres361. Planimeter362. Schlicks Pallograph363. Gleichförmigkeitsgradmesser364. Torsionsindikatoren	360. Aufziehen des Papieres361. Planimeter362. Schlicks Pallograph363. Gleichförmigkeitsgradmesser364. Torsionsindikatoren	360. Aufziehen des Papieres361. Planimeter362. Schlicks Pallograph363. Gleichförmigkeitsgradmesser364. Torsionsindikatoren	360. Aufziehen des Papieres361. Planimeter362. Schlicks Pallograph363. Gleichförmigkeitsgradmesser364. Torsionsindikatoren	360. Aufziehen des Papieres361. Planimeter362. Schlicks Pallograph363. Gleichförmigkeitsgradmesser364. Torsionsindikatoren	360. Aufziehen des Papieres	360. Aufziehen des Papieres361. Planimeter362. Schlicks Pallograph363. Gleichförmigkeitsgradmesser364. Torsionsindikatoren	360. Aufziehen des Papieres361. Planimeter362. Schlicks Pallograph363. Gleichförmigkeitsgradmesser364. Torsionsindikatoren

VII. Teil. Verschiedenes.

		Schraubenverbindungen.	
8	365	Schrauben und Schraubentabellen	669
ŝ	366	Schraubenschlüssel	668
ъ	000.		000
		Plattform Grätings Leitern	
e	967	Plattform	070
ŝ	268	Pattiorm	670
20	260	Grötings	670
2	370	Trannan	671
3	371	Handleisten und Geländer	671
Č			
	н	lebevorrichtungen über den Maschinen	
e		Hebeuerrichtungen für Hendelsschiffe	671
8	372	Hebevorrichtungen für Friegegehiffe	671
25	374	Hebevorrichtungen für Lagerdackel Wellen	671
8	014.	nebevonichtungen im Lagerdeckei, wenen	011
		Maschinonfundament	
		Maschinentundament.	
ş	375.	Beanspruchung des Maschinenfundaments	672
ŝ	376.	Ausführung des Maschinenfundaments	673
		Translation (
		Kesseltundament.	
ş	377.	Kesselfundament	674
		Schmierung.	
ş	378.	Schmierung der Dampfräume	677
š	379.	Schmierung der übrigen Teile	678
Ť		• •	
	v	orrichtungen zur Entfernung der Asche.	
8	380.	Aschwinden	679
ŝ	381.	Ascheicktoren	679
0		,	
	v	entilation von Maschinen- und Kessel-	
		räumen.	
8	280	Allcomaines und Quarschnitte der Ventilations.	
8	002.	robre für Maschinen, und Kesselröume	689
8	383	Kesselraumventilation auf Kriegsschiffen	684
3	000.	Resonaum foundation aut Rifegoochinen	001

XVIII

	R e	serve	eteile.			Seite
§ 384.	Reserveteile nach	den	Vorschriften	des	Germa	
	nischen Lloyd .				. .	684

	Ge	wichte	von	Maschinen	une	11	ςe	s	8 (e l	aı	n 1	ag	;e)	n.
ş	385.	Gewicht	e vor	Maschinenanla	agen	ı									686
1		Gewicht	e vor	Kesselanlagen	Ŭ.,										688

VIII. Teil. Verschiedene Tabellen.

- ----

Ι.	Quadrate, Kuben, Quadratwurzeln etc 690
II.	Briggsche Logarithmen der Zahlen von 1-100 . 730
III.	Kosinus und Sinus
IV.	Kotangente und Tangente
V.	Verschiedene Zahlenwerte
VI.	$\cos \omega + \lambda \cos 2 \omega$
VII	Englische Zoll und Millimeter
VIII.	Quadratmeter und Quadratfuß
IX.	Quadratfuß und Quadratmeter
X.	Knoten, Kilometer, Meter pro Sekunde 744
XI.	Das englische (Avoirdupoids) Gewichtssystem 746
XII.	Englische Pfunde und kg
XIII.	kg und englische Pfunde
XIV.	Englische Tons und kg
XV.	Englische Pfunde pro Quadratzoll und kg pro qcm 748
X VI.	kg pro qem und englische Pfunde pro Quadratzoll 749
XVII.	Englische Tons pro Quadratzoll und kg pro qcm 750
XVIII.	Gewichte von Kupferrohren ohne Naht 751
XIX.	Drahtlehren (wire gauges) und Millimeter 754
XX.	Reibungskoeffizienten
XXI	Vergleichung von Thermometergraden 756
XXII.	Eigenschaften gesättigter Wasserdämpfe 758
XXIII.	Wärmeausdehnung starrer Körper
XXIV.	Schmelzpunkte verschiedener Stoffe 762
XXV.	Spezifische Gewichte
XXVI.	Festigkeit und Dehnung verschiedener Mate-
	rialien
XXVII.	Auszug aus den Materialvorschriften der K.
	Deutschen Kriegsmarine
XXVIII.	Flächeninhalte, Trägheitsmomente etc. verschie-
	dener Querschnitte
XXIX.	Äquatoriale Trägheitsmomente I und Wider-
	standsmomente » W« kreisförmiger Querschnitte
	vom Durchmesser » d «
XXX.	Biegungsbeanspruchungen 778
XXXI.	Drehungsfestigkeit
XXXII.	Knickfestigkeit

XIX

XX	Inhaltsverzeichnis.	Seite
XXXIII.	Beschaffenheit von Eisen und Stahl für den Bau von Kesseln nach den Vorschriften des	
XXXIV.	Beschaffenheit von Stahl für einzelne Maschinen- teile nach den Vorschriften des »Germanischen	(8)
XXXV.	Lloyde Festigkeit von Stahl- und Hanftrossen nach den Vorschriften des >Germanischen Lloyde	785 786
XXXVI.	Festigkeit von Ketten nach den Vorschriften des »Germanischen Lloyd«	787
XXXVII. XXXVIII.	Biegsame Patent-Gußstahldrahtseile Patent-Gußstahldraht-Anfzugseile	788 789
XXXIX.	Verschiedene Entfernungen auf Dampferlinien in Seemeilen von Anßenweser-Feuerschiff	790
XL.	Entfernungen in Seemeilen	790

Nachtrag.

Vorschriften des Board of Trade« (Ausg. 1905) 792

Erklärung der Schraffuren der Abbildungen.

Es bedeutet:



1. Gußeisen. – II. Stahl oder Schmiedeeisen. – III. Bronze, Metall etc. – IV. Weißmetall. – V. Kann irgendein Material bedeuten.

Berichtigung.

In Tabelle Nr. 16, Seite 135, muß es in der untersten Reihe der letzten Kolumne »29-34« statt >19-34« heißen.

I. Teil. Die Hauptmaschine.

I. Abschnitt.

Berechnung der Zylinderdimensionen.

§ 1. Pferdestärke. Die Maßeinheit für die Leistung der Dampfmaschine ist die Pferdestärke, d. h. die Leistung von 75 kgm in der Sekunde.

Man unterscheidet die sogenannte indizierte Pferdestärke PS_{τ} und die effektive Pferdestärke PS_{τ}^{γ} .

Unter indizierter Pferdestärke versteht man die Leistung, welche der Dampf an die Kolben der Maschine abgibt.

Ist $\frac{D^2 \pi}{4} = A$ in qcm die Druckfläche des Dampfkolbens vom

Durchmesser D, p_m der mittlere Druck auf denselben in at²) während einer Umdrehung, r in Metern der Kurbelradius der Maschine, s = 2r deren Hub, n deren Umdrehungszahl per Minute, so ist die Leistung des Zylinders in indizierten Pferdestärken

$$N_i = \frac{A \cdot p_m \cdot 2s \cdot n}{75 \cdot 60}$$

oder, da die mittlere Kolbengeschwindigkeit der Maschine

$$c = \frac{2 s n}{60},$$
$$N_i = \frac{A \cdot p_m \cdot c}{75}.$$

2) Als Einheit der Dampfspannung ist hier und im folgenden:

1 Atmosphäre = 1 at = 1 kg/qcm angenommen.

Bauer, Schiffsmaschinen. 4. Aufl.

¹) Die sogenannte nominelle Pferdestärke wird nirgends mehr als Maßeinheit verwendet und daher hier nicht besprochen. Wenn man von der Leistung einer Schiffsmaschine in Pferdestärken kurzweg spricht, so meint man immer indizierte Pferdestärken.

Von dieser Leistung geht ein Teil durch Reibung in Maschine und Wellenleitung verloren.

Zieht man diese Reibungsverluste von der indizierten Leistung ab, so erhält man die effektive Leistung.

Unter dieser, gemessen in effektiven Pferdestärken, N_{\bullet} , versteht man demnach die Leistung, welche zum Drehen der Schraube nutzbar gemacht wird, welche sich also durch Bremsung der Schraubenwelle (bei abgenommener Schraube) ergeben würde.

Die effektive Leistung ist bei sehr großen Maschinen wenig, bei kleinen Maschinen erheblich kleiner als die indizierte Leistung.

ist
$$N_s = \eta \cdot N_i$$

Für den Wirkungsgrad η sei hier die folgende Tabelle angeführt¹):

Ni	η	Ni	η	N_i	η
unter 10	0,58	400 - 500	0,68	1000-2000	0,79
10- 50	0,59	500-600	0,69	2000-3000	0,85
50 - 100	0,60	600 700	0,71	3000-4000	0,88
100 - 150	0,61	700- 800	0,72	4000-5000	0,89
150 - 200	0,62	800 900	0,73	5000-6000	0,90
200-300	0,64	900-1000	0,74	6000 und	0,91
300 - 400	0,66			mehr	ŕ

Tabelle Nr. 1.

Messungen der effektiven Leistung durch Bremsung sind bei Schiffsmaschinen wegen der hohen Maschinenleistung und der unbequemen Anbringung eines Bremsapparates sehr schwierig; man mußte sich daher bis vor kurzem mit obigen Schätzungswerten behelfen. Die neuesten Versuche (nach den Methoden Teil VI) lieferten folgende Werte:

Bei einer Maschine von

$1630 PS_i$	$\eta = 0,885$
1640 »	$\eta = 0,91$
1940 »	$\eta = 0,911$
2370 »	$\eta = 0.92$
2690 >	$\eta = 0.911$
4500 »	$\eta = 0.935$

§ 2. Messang der indizierten Leistung. Dieselbe geschicht mittels des Indikators²), dessen Konstruktion und Wirkungsweise hier als bekannt vorausgesetzt sei.

Es

¹) Middendorf, Schiffswiderstand und Maschinenleistung. Jahrbuch der Schiffsbautechnischen Gesellschaft. Bd. I, 1900, p. 368. Die Tabelle ist umgerechnet.

²⁾ Über den Indikator s. Teil VI.

I. Abschnitt. Berechnung der Zylinderdimensionen.

Da die Abszissen des Indikatordiagrammes dem vom Kolben durchlaufenen Weg, die Ordinaten dem Dampfdruck proportional sind, gibt die Fläche des Diagrammes die Leistung während eines Hubes.

Ist F die Fläche des Indikatordiagrammes in qmm, m der Federmaßstab desselben (so daß sich also der Schreibstift des Indikators bei einem Druck von 1 at im Dampfzylinder um m Millimeter verschiebt, l die Länge des Indikatordiagrammes

in mm, so ist der mittlere Druck im Dampfzylinder während eines Hubes in Atmospären:

$$p_m = \frac{F}{l} \cdot \frac{1}{m}$$
 (siehe Fig. 1).

Für Boden- und Deckelseite des Zylinders werden gesondert Diagramme genommen; das Mittel aus deren mittlerem Druck wird zur Berechnung der Leistung verwendet.

Man vergesse nicht auf dem Diagramm zu vermerken, ob dasselbe von Deckel oder Bodenseite des Zylinders genommen ist.



Unter atmosphärischer Linie versteht man die Linie, welche der Schreibstift des Indikators beschreibt, wenn der



Fig. 2.

letztere nicht mit dem Dampfzylinder, sondern mit der freien Luft in Verbindung steht. Auf jedem Diagramm vermerke man außer der Zylinderseite und der atmosphärischen Linie noch Nummer der Maschine, Datum und Stunde, Umdrehungszahl, Bezeichnung des Zylinders bei Mehrzylindermaschinen, Füllungsgrad und Federmaßstab, endlich den mittleren Druck und die entsprechende indizierte Leistung (s. Fig. 2).

Die Bestimmung des mittleren Druckes geschieht am einfachsten mittels des Planimeters (s. Teil IV).

Hat man kein Planimeter zur Hand, so verwendet man am besten die Trapezregel oder die Simpsonsche Formel.

Trapezregel. Teile das Diagramm in 10 Streifen von gleicher Breite senkrecht zur atmosphärischen Linie und miß in Mitte jeden Streifens senkrecht zur atmosphärischen Linie den Abstand der oberen und unteren Begrenzung des Diagrammes.



Das Mittel aus den 10 gemessenen Streeken in mm, dividiert durch den Federmaßstab m, ist gleich dem mittleren Druck in at (s. Fig. 3)

$$p_m = \frac{h_1 + h_2 + h_3 + \cdots + h_{10}}{10 \cdot m}$$

Simpsonsche Formel (s. Fig. 4). Teile das Diagramm in 10 Streifen; bilde die Summe:

$$\begin{array}{l} h_{0}+h_{10}=H_{1}\\ h_{1}+h_{3}+h_{5}+h_{7}+h_{9}=H_{2}\\ h_{2}+h_{4}+h_{6}+h_{8}=H_{3}, \end{array}$$

dann ist der mittlere Druck des Diagrammes in at

$$p_m = \frac{H_1 + 4 H_2 + 2 H_3}{30 \cdot m}.$$

Beachte, daß die Anzahl der Intervalle gerade sein muß.

Konstantentabellen. Die indizierte Leistung des Zylinders in Pferdestärken ist

$$N_i = p_m \cdot \frac{A \cdot 2 sn}{75 \cdot 60} = p_m \cdot n \cdot C, \text{ wobei } C = \frac{A \cdot 2 s}{75 \cdot 60}.$$

Die Konstante C ist dem untersuchten Dampfzylinder eigentümlich; berechnet man das Produkt $n \cdot C$ für alle möglichen Umdrehungen, so kann man mit Hilfe einer Tabelle N_i sehr rasch berechnen.

Solche Tabellen verwendet man häufig auf Probefahrten; ein Beispiel einer solchen für eine dreizylindrige Maschine gibt Tabelle Nr. 2.

Zylind	Passagierd HD = 800 $MD = 1380$ $ND = 2120$ Hub = 1500	a m p f e Zylin Arc	$\begin{array}{c c} \text{rr N. N.} \\ \text{der} & HD = 50 \\ \text{cal} & MD = 14 \\ \text{ND} = 37 \end{array}$	926,6 qcm 957 qcm 5299 qcm
n	$\begin{array}{c c} n \cdot C \\ HD & MD & ND \end{array}$	н	$\frac{n \cdot C}{HD} + MD$	ND
0,5 1 70 71 72 73 74 75	$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	76 77 78 79 80 81 82 83	$\begin{array}{cccccc} 254,68 & 757,80 \\ 258,03 & 767,77 \\ 261,38 & 777,74 \\ 264,73 & 787,71 \\ 268,08 & 797,68 \\ 271,43 & 807,65 \\ 274,78 & 817,62 \\ 278,13 & 827,59 \end{array}$	1788,51 1812,04 1835,57 1859,11 1882,64 1906,17 1929,71 1958,24

Tabelle	Nr.	2.
Konstante	ntat	elle.

Bei der Berechnung des Zylinder-Areals A macht man mitunter einen Abzug für den Kolbenstangenquerschnitt; bei großen Maschinen wird jedoch meist die Leistung ohne Abzug für die Kolbenstange angegeben. Wenn eine durchgehende Kolbenstange vorhanden ist, so zieht man — falls überhaupt die Stange berücksichtigt werden soll — das Mittel der Stangenquerschnitte über und unter dem Kolben ab, da es sich meist nur um die mittlere Leistung von Boden- und Deckelseite handelt.

§ 3. Messung der effektiven Leistung. Die Messung der effektiven Leistung größerer Schiffsmaschinen ist erst in neuester Zeit ausgeführt worden. Es wurde dabei die Tatsache benützt, daß jede Wellenleitung unter der Einwirkung der von der Maschine ausgeübten Drehmomente sich tordiert, d. h. verwindet. Zwei ursprünglich parallele Radien, die in verschiedenen Querschnitten der Welle liegen, bilden dann infolge der Torsion einen Winkel, den sog. Torsionswinkel. Die Größe desselben ist, solange das Wellenmaterial innerhalb der Elastizitätsgrenze beansprucht wird, proportional dem übertragenen Drehmoment. Ist s_{em} , der zum Torsionswinkel gehörige Verdrehungsbogen, gemessen im Abstand R_{em} vom Wellenmittel, M das durch die Welle geleitete Drehmoment in em kg, L die Wellenlänge in em und θ das polare Trägheitsmodul des Wellenmaterials in kg/qem, so gilt

$$s_{cm} = \frac{M \cdot L \cdot R}{G \cdot \Theta} = \text{konst.} \cdot M.$$

Für das übliche Laufwellenmaterial (Siemens-Martinstahl von ca. 45 kg/qmm Festigkeit und 20%) Dehnung) ist $G = 828\,000$ kg/qcm nach den neuesten Versuchen. Da das mittlere Drehmoment M

 $M_{cmkg} = 71\,620 \cdot \frac{N_e}{n}$ ist, wobei $\frac{N_e}{n} =$ Effekt. Leistung in Pferdekr. n = Tourenzahl d. Masch. pro Min.,

so erhält man $s_{cm} = 71\,620 \cdot \frac{N_e}{n} \cdot \frac{L \cdot R}{828\,000 \cdot \Theta}$ $= \frac{71\,620}{828\,000} \cdot \frac{N_e}{n} \cdot \frac{L \cdot R}{d^4 \cdot \frac{\pi}{32}} =$ $= 0.88 \cdot \left(\frac{N_e}{n}\right) \cdot \frac{L \cdot R}{d^4}$ = mittlerer Verdrehungsbogen

während einer Umdrehung.

Bei Turbinen- und Elektromotor-Antrieb ist das Drehmoment M und daher auch der Verdrehungsbogen skonstant und gleich dem entsprechenden Mittelwert.

Bei Kolbenmaschinen durchläuft das Drehmoment während jeder Umdrehung periodische Schwankungen; da der Verdrehungsbogen $s = \text{konst.} \cdot M$ ist, schwankt er proportional dem Drehmoment.

Mißt man den Verdrehungsbogen während der einzelnen Kurbelstellungen, so läßt sich daraus leicht das zugehörige effektive Drehmoment bestimmen; die über dem abgewickelten Kurbelkreis aufgetragene Kurve der Verdrehungsbögen stellt zugleich in verändertem Maßstab die Kurve der effektiven Drehmomente oder effektiven Tangentialdrücke dar.

Die experimentelle Bestimmung der Verdrehungsbögen kann erfolgen:

- bei großen Wellenlängen (20-30 m) unter Anwendung der Momentanwirkungen des elektrischen Stroms (Methoden von Frahm¹), Prof. Denton und Föttinger²),
- in neuerer Zeit mit dem Torsions-Indikator, der den Verlauf der Verdrehungsschwankungen selbsttätig aufzeichnet (effektives Tangentialdruck-Diagramm).

Näheres hierüber s. »Meßapparate« Teil VI,

ferner »Wellenleitung« Teil III

und »Torsionsschwingungen« S. 75.

Ist s der aus den Diagrammen erhaltene mittlere Verdrehungsbogen,

n die Tourenzahl der Maschine, so ist nach obigem :

¹⁾ Z. d. Ver. d. I. 1902.

²⁾ Jahrbuch d. Schiffbautechn. Gesellschaft 1903.

das mittlere Drehmoment $M = s \cdot \frac{G \cdot \Theta}{L \cdot R}$ cm/kg und die effektive Leistung $N_e = \frac{M \cdot n}{71\,620} = s \cdot n \cdot \frac{d^4}{0.88 \cdot L \cdot R}$ $= s \cdot n \cdot \text{konst.}$

Selbstverständlich ist es auch hier zweckmäßig, zur rascheren Berechnung von N_e die Produkte $(n \cdot \text{konst.})$ für alle in Betracht kommenden Tourenzahlen in einer Tabelle zusammenzustellen.

§ 4. Indikatordiagramm und Dampfverteilung. (Fig. 5 zeigt ein Indikatordiagramm). Der Dampf tritt mit einer etwas kleineren Spannung als der Kesselspannung p in den Dampfzylinder ein;

während der Kolben den Weg a durchläuft, wird frischer Dampf eingelassen. — Füllungs- oder Admissionsperiode; während des Weges e expandiert der Dampf — Expansionsperiode; meist bevor das Ende des Hubes erreicht ist — während des Kolbenweges g beginnt die Ausströmung — Vorausströmung: die Ausströmung dauert während des Kolbenrückganges längs der Strecke h an — Ausströmungsperiode; während des Weges e wird der zurückbleibende Dampf komprimiert —



Kompressionsperiode; etwas bevor der Kolben die Totlage erreicht hat, auf der Strecke v, wird frischer Dampf eingelassen – Voreinströmung¹).

Wie diese Dampfverteilungen erzielt werden, und nach welchen Gesichtspunkten dieselben zu wählen sind, s. »Schieber«.

§ 5. Mehrfache oder mehrstufige Expansion. Bei den Einzylindermaschinen wird die gesamte Dampfarbeit in einem Zylinder verrichtet.

Zwillingsmaschinen nennt man solche Zweizylindermaschinen, bei welchen jeder Zylinder wie der einer Einzylindermaschine arbeitet; der Dampf tritt in beide Zylinder direkt aus dem Kessel ein und aus beiden Zylindern in den Kondensator oder ins Freie aus.

Mehrfach-Expansionsmaschinen sind solche, bei welchen der Dampf in mehreren hintereinander geschalteten

¹⁾ Im folgenden werden die in das Diagramm Fig. 5 eingetragenen Buchstaben a, e, g, s etc. ohne weiteres als die entsprechenden Zylindervolumina betrachtet. So bedeutet s einfach Hubvolumen des Dampfzylinders, a Hubvolumen der Füllung etc. Wenn nicht ausdrücklich anders bemerkt, bedeutet p die Kesselspannung in at vom absoluten Vakuum an gerechnet. Mit at "Überdruck« wird im folgenden die Überdruckspannung über die Atmosphäre bezeichnet.

Zylindern arbeitet. Der Dampf tritt aus dem Kessel in den Hochdruckzylinder (HD) ein, aus diesem

bei zweifacher Expansion (Compound maschinen in den Niederdruckzylinder $(ND)_{2}$ und dann in den Kondensator;

- bei dreifacher Expansion in den Mitteldruckzylinder *MD*, aus diesem in einen dritten, den Niederdruckzylinder, und dann in den Kondensator;
- bei vierfacher Expansion in einen ersten Mitteldruckzylinder (MDI), dann in einen größeren zweiten Mitteldruckzylinder (MDII), dann in den Niederdruckzylinder und dann in den Kondensator.

Da der Dampf auf seinem Wege durch die einzelnen Zylinder an Spannung abnimmt, sein Volumen aber mit der Abnahme der Spannung wächst (s. Dampftabellen Teil VIII), so muß die Größe der Zylinder vom *HD*-Zylinder angefangen für jede Expansionsstufe zunehmen.

Aus konstruktiven Gründen teilt man nicht selten bei großen Maschinen den Zylinder einer Expansionsstufe — etwa HD oder ND — in zwei Zylinder, welche dann wie die Zylinder einer Zwillingsmaschine nebeneinander geschaltet sind.

So kommt es vor, daß eine Dreifach-Expansionsmaschine 5 Zylinder, nämlich 2HD, 1MD, 2ND, erhält (siehe >Anordnung der Hauptmaschine«). Für solche Maschinen führt man die Berechnung der Zylinderdimensionen ebenso durch, wie wenn zu jeder Expansionsstufe nur ein Zylinder gehörte, dessen Größe gleich der Summe der Volumina beider Zylinder wäre !).

Die Berechnung der Mehrfach-Expansionsmaschine geschieht ebenso wie die der Einzylindermaschine; man verfährt dabei so, als ob die gesamte Dampfarbeit im Niederdruckzylinder verrichtet würde.

§ 6. Die Arbeit des Dampfes in den Zylindern. 1. Die Admission oder Füllung. Unter der Voraussetzung, daß kein



vorhanden ist, und kein (s. unten) vorhanden ist, und daß der Dampf während des Einströmens in den Zylinder die Kesselspannung p beibehält, ist die Arbeit, welche der Dampf während der Füllung leistet (s. Fig. 6),

Füllungsarbeit = $a \cdot p$.

Der mittlere Druck der Füllungsarbeit, bezogen auf den ganzen Hub, ist demnach

$$p_{a} = p \cdot \frac{a}{s}$$

1) Über den Grund der Anwendung der mehrfachen Expansion s. S. 34.

I. Abschnitt, Berechnung der Zylinderdimensionen.

Man nennt den Quotienten $\frac{a}{s} = \epsilon$ den Füllungsgrad und gibt denselben entweder als Bruch oder in $^{0}/_{0}$ des Hubvolumens *s* an.

Den reziproken Wert $\frac{s}{a} = \frac{1}{\epsilon}$ nennt man den Expansionsgrad.

Bei Maschinen mit mehrstutiger Expansion versteht man unter Gesamtfüllungsgrad das Verhältnis des in den HDzylinder eingelassenen Dampfvolumens zu dem Volumen des $\dot{N}D$ -Zylinders, unter Gesamtexpansion den reziproken Wert dieses Verhältnisses.

Ist m das Verhältnis des ND-Zylindervolumens zu dem des HD-Zylinders, so ist demnach

der Gesamtfällungsgrad
$$\epsilon = \frac{a}{m \cdot s} = \frac{\epsilon_h}{m},$$

die Gesamtexpansion $\frac{1}{\epsilon} = \frac{m \cdot s}{a} = m \cdot \frac{1}{\epsilon_h},$

wenn ε_h den Füllungsgrad des *HD*-Zylinders bedeutet.

Wahl des Zylinderverhältnisses s. S 19 u. f.

Wahl der Gesamtexpansion s. S. 19 u. f.

2. Die Expansion. Nachdem der Schieber den Zufluß des frischen Dampfes abgespert hat, beginnt der in den Zylinder eingelassene Dampf sich auszudehnen, indem er den Kolben vor sich herschiebt.

Untersuchungen tatsächlicher Diagramme ergeben, daß die Expansionslinie meist einer gleichseitigen Hyperbel ziemlich ähnlich ist¹). Dementsprechend legt

man der Berechnung der Expansionsarbeit meist diese Kurve zugrunde, um so mehr als dieselbe für Rechnungen sehr bequem ist. Die Gleichung derselben lautet (s. Fig. 7):

 $p_x \cdot x = \text{konst.},$

d. h. dás Produkt aus Druck und Volumen des expandierenden Dampfes ist für jeden Augenblick konstant ²)



Konstruktion der gleichseitigen Hyperbel als Expansionskurve (Fig. 8). Sei AB = p der Anfangsdruck, BC = adas Anfangsvolumen, AG = s das Endvolumen der Expansion.

¹) Über den wirklichen Verlauf der Expansionslinie s. S. 30.

²) Man hüte sich, diese rein empirische Expansionskurve mit der isothermischen Expansionskurve eines vollkommenen Gases zu verwechseln, welche auch eine gleichseitige Hyperbel ist. Die Expansion im Dampfzylinder ist keine isothermische, da ja die Temperatur des Dampfes bei der Expansion abnimmt.

Um den Enddruck der Expansion zu erhalten, ziehe die Diagonale AE, dann durch den Schnittpunkt K von CJ und AE die Linie KF parallel zu AG. Die Strecke FG gibt den gesuchten Enddruck an.



Um den Druck an einem beliebigen Punkt der Expansionskurve zu erhalten, etwa für das Volumen BD = AH, ziehe die



Diagonale A D, alene die Diagonale A D, dann LM ~!/ AG; der Schnittpunkt M der Linien LM und DHist der gesuchte Punkt der Expansionskurve, somit M H der zu dem Volumen AH gehörige Druck.

Will man ermitteln, welches Volumen das Dampfquantum a vom Drucke peinnehmen würde, wenn es auf den Druck p₁ komprimiert *w*ürde, so ziehe man die Diagonale A P, dann QO // NA. Die Strecke NO gibt das gesuchte Volumen an G (Fig. 9).

Arbeit der Expansion. Diese ist gleich dem unter der Expansionskurve gelegenen Flächenstück CFGJ (Fig. 10).



Der mittlere Druck der Expansionsarbeit, bezogen auf den Hub s, ist demnach

$$p_{\bullet} = p \cdot \frac{a}{s} \log \operatorname{nat} \frac{s}{a}$$
$$= p \cdot \epsilon \log \operatorname{nat} \frac{1}{\epsilon}.$$

3. Sogenannter theoretischer mittlerer Druck der Admission und Expansion. Derselbe wird häufig vorläufigen Berechnungen der Zylinderdimensionen zugrunde gelegt. Man entnimmt denselben einem sogenannten »theoretischen« Diagramm vom Aussehen von Fig. 10.

Als Füllungsspannung ist die Kesselspannung in kg pro qcm, abs. Druck, als Expansionslinie die gleichseitige Hyperbel, als Ausströmungsspannung das absolute Vakuum angenommen. Der mittlere Druck eines solchen Diagrammes ist

$$p_{t} = p_{a} + p_{e} = p \cdot \epsilon + p \cdot \epsilon \log \operatorname{nat} \frac{1}{\epsilon}$$
$$p_{t} = p \cdot \epsilon \left[1 + \log \operatorname{nat} \frac{1}{\epsilon} \right]$$

Bei mehrstufiger Expansion bedeutet & hier den Gesamtfüllungsgrad, ¹ die Gesamtexpansion.

Tabelle Nr. 3 gibt das Verhältnis $\frac{p_i}{p}$ für verschiedene Werte von ϵ und $\frac{1}{\epsilon}$.

Tabelle Nr. 3.

Theoretische mittlere Dampfdrücke. (Werte von $\frac{p_i}{p}$)

$\begin{array}{c c c c c c c c c c c c c c c c c c c $	<i>p</i> , <i>p</i> 0,4509 0,4463
	0,4509 0,4463
	0,4418 0,4374 0,4331 0,431 0,4289 0,4248 0,4208 0,4208 0,4169 0,4131 0,1111 0,1093 0,4056 0,4019 0,3984 0,3949 0,3932 0,3849 0,3882 0,3849
$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	0,377 0,3755 0,3755 0,3694 0,3665 0,3636 0,3636 0,3622

(Fortsetzung siehe nächste Seite.)

- Gesamt- Expansion	Gesamt- Füllung	$\frac{p_t}{p}$	r Gesamt- Expansion	Gesamt- Füllung	$\frac{p_{\iota}}{p}$		r Gesamt- Expansion	Gesamt- Füllung	$\frac{p_t}{p}$
ε			ε				ε		
8,8	0,114	0,3608	11,25	0,089	0,304		13,7	0,0730	0,2640
8,9	0,112	0,358	11,3	0,0885	0,3030		13,75	0,0727	0,2633
9,0	0,111	0,3552	11,4	0,0877	0,3011		13,8	0,0725	0,2626
9,1	0,110	0,3526	11,5	0,0870	0,2994		13,9	0,0719	0,2613
9,2	0,109	0,4399	11,6	0,0862	0,2974		14,0	0,0714	0,2599
9,25	0,108	0,3486	11,7	0,0855	0,2956		14,1	0,0709	0,2586
9,3	0,108	0,3473	11,75	0,0851	0,2947		14,2	0,0704	0,2573
9,4	0,106	0,3447	11,8	0,0847	0,293:)		14,3	0,0699	0,256
9,5	0,105	0,3422	11,9	0,0840	0,2921		14,4	0,0694	0,2547
9,6	0,104	0,3396	12,0	0,0833	0,2904		14,5	0,0690	0,2534
9,7	0,103	0,3373	12,1	0,0826	0,2887		14,6	0,0685	0,2521
9,75	0,103	0,3361	12,2	0,0820	0,287		14,7	0,0650	0,2509
9,8	0,102	0,3349	12,25	0,0816	0,2861		14,8	0,0676	0,2496
9,9	0,101	0,3326	12,3	0,0813	0,2853		14,9	0,0671	0,2484
10,0	0,100	0,3302	12,4	0,0806	0,2836		15,0	0,0667	0,2472
10,1	0,099	0,3279	12,5	0,0800	0,2821		15,1	0,0662	0,2460
10,2	0,098	0,3257	12,6	0,0794	0,2804		15,2	0,0658	0,2448
10,25	0,097	0,3246	12,7	0,0787	0,2789	Í	15,3	0,0654	0,2436
10,3	0,097	0,3224	12,75	0,0784	0,2781		15,4	0,0649	0,2425
10,4	0,096	0,3213	12,8	0,0781	0,2773		15,5	0,0645	0,2413
10,5	0,095	0,3191	12,9	0,0775	0,2757		15,6	0,0641	0,2402
10,6	0,094	0,3170	13,0	0,0769	0,2741		15,7	0,0637	0,2391
10,7	0,093	0,315	13,1	0,0763	0,2726		15,8	0,0633	0,238
10,75	0,093	0,314	13,2	0,0758	0,2712		15,9	0,0629	0,2369
10,8	0,093	0,3129	13,25	0,0755	0,2705		16,0	0,0625	0,2358
10,9	0,092	0,3109	13,3	0,0752	0,2697		16,25	0,0615	0,2331
11,0	0,091	0,3088	13,4	0,0746	0,2683		16,50	0,0606	0,2305
11,1	0,090	0,3065	13,5	0,0741	0,2668		17,0	0,0588	0,2255
11,2	0,089	0,3049	13,6	0,0735	0,2654				
			1						

Tabelle Nr. 3 (Fortsetzung).

Über die Benutzung dieser Tabelle s. S. 18.

Ober Ausströmung, Kompression, Voreinströmung und Vorausströmung s. »Schieber«. § 4. Der schädliche Raum. Bevor der einströmende Dampf den Kolben bewegt, erfüllt er den zwischen Schieberspiegel und Kolben befindlichen Raum, den sog. »schädlichen Raum«.

Derselbe wirkt insofern schädlich, als er bald von einströmendem (warmem), bald von ausströmendem (kälterem) Dampf passiert wird und daher bei seiner großen Oberfläche (Kanäle, Raum zwischen Kolben und Deckel) während der Füllung starke Kondensationsverluste verursacht. Weitere Nachteile desselben s. S. 29.

Im übrigen beeinflußt der schädliche Raum die Expansion, indem er den Enddruck derselben erhöht, und die Kompression, indem er ihren Enddruck verringert.

In Fig. 11 sind die Expansionskurven mit und ohne Berücksichtigung des schädlichen Raumes σ gezeichnet; bei ersterer bildet der Punkt A' den Ausgangspunkt für die Konstruktion



der Expansionslinie, weil sich der Dampf im schädlichen Raum an der Expansion beteiligt. Die Arbeit der Expansion wird durch den schädlichen Raum erhöht.

JCF'G > JCFG

(JCFG Expansionsarbeit).

Ebenso läßt sich zeigen, daß die zur Erzielung eines bestimmten Enddrucks nötige Kompressionsarbeit durch das Vorhandensein eines schädlichen Raumes erhöht wird.

Der schädliche Raum σ wird in Bruchteilen oder $^{o}/_{o}$ des Zylindervolumens gemessen, zu dem er gehört.

Der mittlere Druck der Füllung und Expansion mit Berücksichtigung des schädlichen Raumes wird, entsprechend der Ableitung S. 11:

$$p \sigma = p \cdot \frac{1}{s} \left[a + (a + \sigma \log \operatorname{nat} \left(\frac{s + \sigma}{a + \sigma} \right) \right].$$

Inwieweit der schädliche Raum den sog. >theoretischen mittleren Druck der Admission und Expansion beeinflußt, zeigt die Tabelle auf umstehender Seite.

Der schädliche Raum ist bei Schiffsmaschinen stets sehr groß. Bei Zylindern mit Flachschiebern findet man

für	große	Zylinder		8-14%
für	kleine	Żylinder		10-15%

dabei gelten die größeren Zahlen für schnellaufende Maschinen, welche weite Kanäle haben. Für die größen Niederdruckzylinder der Handelsdampfer, welche Flachschieber haben, ist der schädliche Raum meistens $8-10^{0/6}$.

Bei Zylindern mit Rundschieber findet man

für ganz kleine Zylinder mit geraden und kurzen Kanälen $12-18^{\circ}/_{o}$ für sehr große Żylinder mit langen Kanälen $15-19^{\circ}/_{o}$ für kleine und mittelgroße Zylinder mit langen und

weiten Kanälen (HD- und MD-Zylinder

Tabelle Nr. 4.

Werle von $\frac{p\sigma}{p}$ (theoretischer mittlerer Druck unter Berücksichtigung des schädlichen Raumes)

Füllung	Schädliche Räume %/0							
ε	0	6	8	10	12	14	16	
0,00	0	0:17	0,21	0,24	0,27	0,29	0,32	
0,05	0,19	0,30	0,32	0,35	0,37	0,39	0,41	
0,06	0,22	0,32	0,34	0,37	0,39	0,41	0,42	
0,07	0,25	0,34	0,36	0,39	0,41	0,43	0,44	
0,08	0,28	0,36	0,38	0,40	0,42	0,44	0,46	
0,09	0,31	0,38	0,40	0,42	0,44	0,46	0,48	
0,10	0,33	0,40	0,42	0,44	0,46	0,47	0,49	
0.12	0.37	0.44	0.45	0.47	0.49	0,50	0.52	
0.14	0.42	0.47	0.49	0,50	0.52	0.53	0.54	
0.16	0.46	0.50	0.52	0,53	0,55	0,56	0,57	
0.18	0.49	0.53	0.55	0,56	0.57	0,59	0,60	
0.20	0.52	0.57	0.58	0.59	0.60	0.61	0.62	
0.25	0.60	0.63	0.64	0.65	0.66	0.67	0.68	
0.30	0.67	0.69	0.70	0.70	0.71	0.72	0.73	
0.40	0.77	0.78	0.79	0.80	0.80	0.80	0.81	
0,50	0.84	0.86	0.86	0.87	0.87	0.87	0.88	
0,60	0,04	0,01	0.91	0,92	0,92	0.92	0.92	
0,00	0,50	0,51	0,51	0,02	0,92	0,32	0,02	

nach Haeder, Die Dampimaschinen.

§ 8. Berechnung der Zylinderdimensionen für eine gegebene Leistung. Die Leistung eines Zylinders in indizierten Pferdestürken (s. S. 1)

$$N_i = \frac{P \cdot c}{75} = \frac{\frac{D^2 \pi}{4} \cdot p_m \cdot s \cdot n}{75 \cdot 30}.$$

Ist Hub und Umdrehungszahl sowie die Füllung angenommen (vgl. S. 9), so kann der Zylinderdurchmesser berechnet werden, sobald der tatsächliche mittlere Druck p_m ermittelt ist.

Die Berechnung der Zylinderdimensionen basiert also nur auf der Bestimmung von p_m , welche im folgenden besprochen wird.

Bei Maschinen mit mehrfacher Expansion rechnet man so, wie wenn die gesamte Dampfarbeit im ND-Zylinder verrichtet würde. Man ermittelt also hier den mittleren Druck für die

B É L

ي ب

<u>ہ۔</u> عـ

ید بر بر

0


Fig. 13.

merkt, gleich dem schädlichen Raum des HD-Zylinders+dem auf die Kesselspannung reduzierten Füllungsvolumen desselben; das Endvolumen ist gleich dem schädlichen Raum des ND-Zylinders+Hubvolumen desselben.

Fig. 13 (Tafel I) zeigt das Hilfsdiagramm einer Dreifach-Expansionsmaschine. Die Fläche A' B C F' G ist die Fläche des Hilfsdiagrammes; die Strecke B' C ist das Volumen des eingelassenen Dampfes, reduziert auf die Kesselspannung (reduzierte Füllung) + schädlicher Raum des HD-Zylinders. In das Hilfsdiagramm sind die Diagramme der wirklich ausgeführten Maschine eingetragen. Man nennt dieses Eintragen der Indikatordiagramme in das Hilfsdiagramm das Zusammenlegen, auch wohl Rankinisieren der Diagramme.

 \S 11. Beim Zusammenlegen trägt man jedem Diagramme den zugehörigen schädlichen Raum von A' B' aus vor; dadurch kommen die Expansionskurven der einzelnen Diagramme richtig zu liegen, weil auch diese unter Mitwirkung des schädlichen Raumes entstehen (s. oben). Die Längen der Diagramme verhalten sich wie die Zylindervolumina.

Das Verhältnis der Diagrammflächen $F_1 + F_2 + F_3$ zur Fläche des Hilfsdiagrammes A' B' C F' G nennt man den Völligkeitsgrad k.

Bezeichnet man mit p_m die Summe der mittleren Drücke der einzelnen Zylinder, bezogen auf den ND-Zylinder, so ist

$$\text{folligkeitsgrad} \ k = \frac{F_1 + F_2 + F_3}{A' B' C F' G} = \frac{p_m \cdot s}{p_t \cdot s} = \frac{p_m}{p_t}$$

Ist für eine zu erbauende Maschine der mittlere Druck p_t durch Planimetrieren des Hilfsdiagrammes oder nach Tabelle 3 bestimmt, so braucht man diesen nur mir dem Völligkeitsgrad k zu multiplizieren, um den zu erwartenden mittleren Druck p_m der ausgeführten Maschine zu erhalten.

Zuverlässige Werte für k erhält man, wie bemerkt, durch Eintragen der Indikatordiagramme ausgeführter Maschinen in das Hilfsdiagramm; für eine zu erbauende Maschine wähle man einen Völligkeitsgrad, der von einer Maschine des gleichen Typus und möglichst gleicher Größe gewonnen ist.

Um das Hilfsdiagramm für eine neue Maschine zu entwerfen, muß man den Spannungsabfall bis zum Beginn der Expansion vorher abschätzen. Dieser Spannungsabfall häugt von der Weite, Länge, Isolation und den Richtungsänderungen der Dampfleitung, ferner von der Tourenzahl, der Beschaffenheit der Kanäle im *HD*-Zylinder und endlich von der Steuerung ab.

Die folgende Tabelle gibt Anhaltspunkte für die Ermittelung dieses Spannungsabfalles.

Tabelle Nr. 5.

Spannungsabfall zwischen Kessel und Beginn der Expansion

(zwischen C und C).

Kleine Einzylinder und 0,8-1,2 at bei niedriger Kesselspannung Zwillingsmaschinen und Tourenzahl.

p == 6-8 at Überdruck $\begin{cases} 1,2-1,5 \text{ at bei hoher Kesselspannung}\\ und Tourenzahl. \end{cases}$

Bauer, Schiffsmaschinen. 4. Aufl.

١

2

Compoundmaschinen p = 8-11 at Überdruck $\begin{cases}
1,5-2at bei niedriger Kesselspannung$ und Tourenzahl.2-3 at bei hoher Kesselspannungund Tourenzahl.Große Dreifach- und Vierfach-Expansionsmaschinen<math>p = 12 at Überdruck Große Dreifach- und Vierfach-Expansionsmaschinen p = -16 at Überdruck $\begin{cases}
3,5-4,5 \text{ at.} \\
3,5-4,5 \text{ a$

§ 12. Für Projekte und vorläufige Berechnungen entnimmt man den sog, theoretischen mittleren Druck p_t nicht dem Hilfsdiagramm, sondern der Tabelle 3 S. 12. Um den wirklichen mittleren Druck zu erhalten, multipliziert man p_t einfach mit dem Völligkeitskoeffizienten k.

Wie wenig logisch dieses Verfahren ist, zeigt Fig. 14. Der Völligkeitsgrad ist, wie oben augezeigt,



$$k = \frac{F_1}{A' B' C} \frac{F_1}{F' G}$$

Bei der Neuberechnung nach obiger Methode wird er jedoch verwendet, wie wenn

$$k = \frac{F_1}{ABDFG}$$
 witre.

Daß trotzdem diese Rechnungsweise meist passende Resultate licfert, hat seinen Grund darin, daß die schraffierten Flächen A'B'BA und CDFF bei normalen Verhältnissen ziemlich gleich groß sind.

Unter p_t ist im folgenden der theoretische mittlere Druck verstanden, sei er nach der genaueren oder nach der angenäherten Methode ermittelt¹.

¹) Die hier besprochene Methode der Konstruktion des Hilfsdiagrammes ist nur zur Schaftung von Vergleichswerten berechtigt. Eine Ungenauigkeit liegt vor allem in der Annahme, daß der schädliche Raum jedes Zylinders immer wieder von neuem gefüllt werden muß.

Es ist hier absichtlich von einer weiteren Komplikation des Hilfsdiagrammes abgeschen, weil bei der Auswahl des Koeffizienten k für die Neuberechnung weit größere Fehler unterlaufen als die, welche durch obige Ungenauigkeit entstehen können.

Endlich ist obige Methode der Konstruktion des Hilfsdiagrammes im Schiffsmaschinenbau üblich und, da sie gute Resultate liefert, hier beibehalten.

I. Abschnitt. Berechnung der Zylinderdimensionen. 19

Beispiel für die Berechnung einer Dreifach-Expansionsmaschine mit Anwendung des Hilfsdiagrammes s. S. 23.

Tabelle Nr. 6.

Völligkeitsgrade k

für Maschinen mit Kondensation.

Die Werte für k gelten für die später angegebenen normalen Gesamtexpansionen und Zylinderverhältnisse.

Expansion in einem Zylinder: Große Maschinen, kleine Tourenzahl . . . k = 0.7 - 0.75Kleine Maschinen, große Tourenzahl . . . k = 0.65 - 0.7

Zweifache Expansion, Compoundmaschinen: Große Maschinen, bis etwa 100 Undrehungen . k = 0.6 - 0.67Kleine Maschinen, mit höherer Tourenzahl . . k = 0.55 - 0.6

Dreifache Expansion in 3 Zylindern: Kriegsschiffe, hohe Tourenzahl k = 0.53 - 0.54Handelsschiffe, bis etwa 100 Touren $k := 0.56 - 0.61^{1}$

Vierstafige Expansion in 4 oder mehr Zylindern: Große Handelsdampfer $k = 0.52 \pm 0.53$

NB. Der Ermittelung dieser Zahlen sind mittlere Indikatordiagramme aus Boden- und Deckelseite zugrunde gelegt.

Bei Maschinen ohne Kondensation ist der hiernach berechnete mittlere Druck wegen des Gegendruckes um ca. 1 kg per gem zu verringern.

§ 13. Gesamtexpansion, Zylinderverhältnis und Füllungsgrade der einzelnen Zylinder. Man kann die Gesamtexpansion nur so weit treiben, daß der Enddruck der Expansion im ND-Zylinder der Ausströmungsspannung gleichkommt; diese untere Grenze, bis zu welcher man jedoch aus praktischen Rücksichten niemals geht, läßt sich durch Entwerfen des Hilfsdiagrammes oder durch Rechnung leicht feststellen.

Eine untere Grenze der Gesamtexpansion zicht die Rücksicht auf die Okonomie der Maschine, welche bei zu großer Gesamtexpansion abnimmt. Bei Maschinen für Kriegsschiffe und kleine, leichte Fahrzeuge wird für die Maximalleistung eine verhältnismäßig kleine Gesamtexpansion angenommen; bei ersteren deshalb, weil die Maximalleistung nur ausnahmsweise entwickelt wird.

¹⁾ Selten über 0,58.

In § 14, S. 21, sind die normalen Gesamtexpansionen für verschiedene Maschinensysteme zusammengestellt.

Einen Anhaltspunkt für die Wahl der Zylinderverhältnisse und der Füllungsgrade der *MD*- und *ND*-Zylinder gibt ebenfalls das Hilfsdiagramm (Fig. 15.

Würde die Fläche des Diagrammes ABCFG die tatsächliche



Leistung der Mehrzylindermaschine angeben, so erhielte nan die Zylinderverhältnisse und Füllungsgrade für gleiche Leistung der einzelnen Zylinder wie folgt:

- $v_s =$ Volumen des ND-Zylinders und
- a = Gesamt-
- ^v₃ füllungsgrad seien gegeben.

Man teile ABCFG in drei gleiche Flächenstücke F_1, F_2 und F_3 durch Parallele zu AG. Dann ist

 $r_1 :=$ Volumen des HD-Zylinders,

- $\frac{a}{v}$ = Füllungsgrad des HD-Zylinders,
- r, = Volumen des MD-Zylinders,
- $rac{r_1}{r_2}=$ Füllungsgrad des MD-Zylinders,
- $rac{v_2}{v_3}=$ Füllungsgrad des ND-Zylinders,
- $1: \frac{v_2}{v_1}: \frac{v_3}{v_1} =$ Zylinderverhältnis.

Die Flächenstücke F_1 , F_2 und F_3 entsprechen allerdings keineswegs den tatsächlichen Diagrammen.

Wenn man jedoch den schädlichen Raum (s. S. 14), den Gegendruck im Kondensator, die Kompression und Voreinströmung, sowie mit Zuhilfenahme ähnlicher Ausführungen den Spannungsabfall beim Eintritt in den HD-Zylinder sowie zwischen den einzelnen Zylindern berücksichtigt, kann man die Diagramme F_1 , F_2 und F_4 derartig modifizieren, daß sie den tatsächlichen sehr ähnlich werden. Aus der Gestaltung derselben kann man das passende Zylinderverhältnis ermitteln.

Am einfachsten wird jedoch das Zylinderverhältnis und die Füllungen nach bewährten praktischen Ausführungen angenommen.

Fast immer zielt man bei den Schiffsmaschinen darauf ab, gleiche Leistung¹) für die einzelnen Kurbeln zu erhalten; indessen wird mit Rücksicht auf Erzielung eines gleichförmigen Drehmomentes (s. S. 63) auf den Massenausgleich (s. S. 81), endlich auf rein konstruktive Fragen häufig von dieser Forderung abgeschen.

Die Füllungsgrade der einzelnen Zylinder lassen sich überdies durch Einlegen der Steuerung innerhalb so bedeutender Grenzen während des Ganges der Maschine verändern, daß man schon hierdurch einen sehr großen Einfluß auf die Leistungsverteilung der Zylinder ausüben kann.

Wenn z.B. bei einer Dreifach-Expansionsmaschine die Füllung des MD-Zylinders vergrößert wird, so sinkt die Gegendampfspannung im ID-Zylinder und die Leistung des letzteren steigt. Da aber die Gesamtleistung bei richtig gewählten Zylinderverhältnissen und Füllungen sich nicht wesentlich ändert, solange die HD-Zylinderfüllung dieselbe bleibt, wird die Leistung im MD-Zylinder mit der Vergrößerung der Füllung desselben kleiner werden. Ebenso kann man durch Verkleinerung der Füllung des ND-Zylinders die Leistung im ND-Zylinder erhöhen, während sie zugleich – durch Erhöhung der Gegen dampfspannung – im MD-Zylinder sinkt.

Beispiel: Bei einer normalen Dreifach-Expansionsmaschine mit drei Zylindern betrug die Leistung

be	i einer Fü	llun	g	vo	n				Ind	liz.	Pferd	estärken
	HD.	70									690	
	MD ·	71									700	2170
	ND ·	55									780	
und	bei einer	Fül	lπ	ng	ΥO	n			Ind	iz.	Pferd	estärken
und	bei einer HD·	Fül 70	ևս	ng	νo	n			Ind	iz.	Pferd 690	estärken
und	bei einer HD· MD·	Fül 70 71	ևս •	ng ·	vo •	n	·	•	Ind	iz.	Pferd 690 730	estärken 2138.

§ 14. Im folgenden sind Gesamtfällungsgrade und Zylinderverhältnisse für die verschiedenen Maschinentypen zusammengestellt.

1. Einfach-Expansionsmaschinen. Solche kommen beinahe nur noch als Zwillingsmaschinen für kleine, leichte Boote – Dampfpinassen etc. – vor.

Füllungsgrad $\epsilon = 60 - 80^{\circ}/_{\circ}$.

Auch die Hilfsmaschinen mit einstufiger Expansion (wie Drehvorrichtungsmaschinen, Umsteuermaschinen, Zirkulationspumpen' arbeiten meist mit sehr großer Füllung, manchmal mit Volldruck, letzteres stets, wenn sie mit Drehschieber oder Wechselschieber umgesteuert werden (s. Umsteuermaschine).

¹) Die Erzielung gleichen Temperaturgefälles in den Dampfzylindern wird in der Praxis kaum jemals angestrebt.

2. Compoundmaschinen. Solche werden jetzt meist nur für kleine Fracht- und Passagierdampfer mit Leistungen bis zu etwa 300 Pferdestärken verwendet.

Die Gesamtexpansion richtet sich nach dem disponiblen Raum und Gewicht der Maschine.

Leichte Maschinen p = 8-10 at Überdruck¹)

$$\frac{ND}{HD} = m = 3,2-3,8.$$

Schwere Maschinen p = 7-8 at Überdruck m = 4-4.6.

Füllung im HD·Zylinder 50–70°/₀; dem entspricht eine Gesamtexpansion von etwa

$$\frac{1}{\varepsilon} = 5 - 8.$$

Tabelle für ausgeführte Compoundmaschinen s. S. 38.

3. Dreifach-Expansionsmaschinen. Diese werden in den verschiedensten Größen und Typen ausgeführt (siehe Anordnung der Hauptmaschine); dementsprechend variieren auch Zylinderverhältnisse und Gesamtexpansion innerhalb weiter Grenzen.

a) Maschinen für Torpedoboote und Torpedojäger.

p = 12-18 at Überdruck; ausnahmsweise bis 20 at. Zylinderverhältnis etwa 1:2,1:4,4 bis 1:2,2:5. Füllung im HD-Zylinder ca. $65\%_0$ bis $80\%_0$ für die Maximalleistung. Gesantexpansion 6 bis 7,5 fach.

b) Maschinen für Kreuzer etc.

p = 12 - 18 at Uberdruck; manchmal bis 20 at. Zylinderverhältnis ca. 1 : 2,3 : 5,5. Füllung im IID-Zylinder ca. $70 \,^{\circ}/_{0}$ bis $76 \,^{\circ}/_{0}$ für die Maximalleistung. Gesamtexpansion ca. 7-8 fach.

e) Maschinen für Panzerschiffe, Schnelldampfer, Postdampfer.

p = 12-16 at Überdruck (bei Schnelldampfern und Postdampfern nicht über 13 at bei 3facher Expansion). Zylinderverhältnis etwa 1:2,4:6 bis 1:3:7. Füllung im HD-Zylinder 70-75% für die Maximalleistung. Gesamtexpansion ca. 8–10 fach.

¹) Hier und im folgenden ist der Überdruck am Absperrventil der Maschine mit p bezeichnet. In Wasserrohrkesseln wird manchmal Dampf von 13-20 at erzeugt, dessen Spannung dann durch ein Reduzierventil vor Eintritt in die Maschine auf etwa 13-16 at Überdruck vermindert wird (s. Teil V).

d) Maschinen für große, weniger schnell fahrende Dampfer für Fracht und Passagiere und für Frachtdampfer.

p = 11--16 at Überdruck.

Zylinderverhältnis etwa 1:2,6:6,8 bis 1:3,2:7,2.

Füllung im HD-Zylinder 60-70% für die Maximalleistung.

Gesamtexpansion ca. 9,5-12 fach.

Tabelle ausgeführter Dreifach-Expansionsmaschinen s. S. 40 u.f.

4. Vierfach-Expansionsmaschinen. Solche werden nur verwendet, wenn man eine weitgehende Expansion des Dampfes herbeiführen will. Dies ist wegen Gewichts- und Raumersparnis auf kleinen leichten Schiffen nicht möglich. Man findet daher Vierfach-Expansionsmaschinen meist bei Schnelldampfern und großen Dampfern für Fracht und Passagiere.

p = 14 - 16 at Überdruck.

Zylinderverhältnis 1:2:4:8 bis 1:2,2:4,4:9,2.

Füllung im HD-Zylinder 65-72 % für die Maximalleistung.

Gesamtexpansion ca. 10-13 fach.

Tabelle ausgeführter Vierfach-Expansionsmaschinen s. S. 54. Anordnung solcher Maschinen s. S. 118.

§ 15. Beispiel für die Berechnung einer Dreifach-Expansionsmaschine. Maschine eines Postdampfers mit einer Schraube. Angenommen; $N_i = 6300$, n = 75, c = 4 m/sek, p = 13 at abs.

Hieraus Hub $s = \frac{60 c}{2 n} = 1600$ mm.

Die Maschine soll bei normaler Fahrt mit großer Gesamtexpansion arbeiten, durch Auslegen der Steuerung des HD-Zylinders jedoch auf größere Leistung gebracht werden können.

Für die normale Leistung von 6300 P_{i} sei eine Gesamt-

expansion angenommen von
$$\frac{1}{\epsilon} = 11, 1, \epsilon = 0,09.$$

1. Wir rechnen zuerst nach der abgekürzten Methode S. 18.

Nach Tabelle 3 ist für $\epsilon = 0,09$.

$$p_t = 0.31$$
, also $p_t = 0.31 \cdot 13 = 4.03$ at.

Für einen Völligkeitsgrad k = 0.58 (vgl. Tabelle 6) wird der zu erwartende mittlere Druck (bezogen auf den ND Zylinder) $p_m = 0.58 \cdot 4.03 \Rightarrow 2.34$ at.

Der Durchmesser des ND-Zylinders ergibt sich aus der Gleichung

$$N_i = \frac{D^2 \pi}{4} \cdot \frac{p_m \cdot c}{75},$$

woraus
$$\frac{D^2 \pi}{4} = \frac{N_i \cdot 75}{p_m \cdot c} = \frac{6300 \cdot 75}{2,34 \cdot 4} = 50481$$
 qcm.
D $\Rightarrow 2540$ mm.

Also

Der Durchmesser des *HD*-Zylinders ergibt sich nach Annahme seiner Füllung aus der Gesamtexpansion.

Es sei angenommen $\epsilon_h = 0,6.$

Dann erhält man das Verhältnis $\frac{ND}{HD}$ -Zylinder Areal = m

aus der Gleichung $\frac{1}{\epsilon} = m \cdot \frac{1}{\epsilon_h}$; also $m = 11, 1 \cdot 0, 6 \Leftrightarrow 6, 7$.

Somit ist

Areal des *HD*-Zylinders $=\frac{50481}{6.7} = 7534$ qcm.

Durchmesser des HD-Zylinders ↔ 980 mm.

Der Durchmesser des MD-Zylinders ergibt sich durch Vergleich der vorliegenden Maschine mit ähnlichen Maschinen, deren Leistungen befriedigten.

Nach § 14 kommen hier Zylinderverhältnisse von etwa 1:3:7, 1:2,4:6 etc. in Frage.

Dementsprechend sei hier ein Zylinderverhältnis von 1 : 2,7 : 6,7 gewählt. Dann wird

Areal des MD-Zylinders = 7534 · 2,7 = 20342 qcm. Durchmesser des MD-Zylinders = 1610 nm.

2. Berechnung mittels des Hilfs diagrammes (S.16°, (Vgl. Hilfsdiagramm A' B' C F' G der ausgeführten Maschine, Fig. 13, welche statt 60 % nur 57% Füllung im HD hat.) Gegeben ist Leistung, Umdrehungszahl und Kolbengeschwindigkeit wie oben. Angenommen sei Gesamtexpansion = 11,1 Füllung des HD-

Zylinders = $60^{\circ}/_{\circ}$; also wird das Zylinderverhältnis $\frac{HD}{ND} = 1:6,7$.

Ferner angenommen: Schädlicher Raum im $HD = 16^{\circ}/_{\circ}$, im $ND = 8^{\circ}/_{\circ}$ (vgl. 8, 11) und Spannungsabfall zwischen Kessel und Anfang der Expansion (CC) = 2,5 at (vgl. Tabelle 5). Dann wird

reduzierte Füllung $B'C = \frac{60 + 16 \cdot 10.5}{13} \oplus 61.4^{\circ/}_{\circ}$

Das Endvolumen der Expansion wird

 $A' G = (100 + 8) 6.7 \,^{\circ}/_{o} \text{ des } HD \cdot \text{Volumens} = 724 \,^{\circ}/_{o}.$

Der mittlere Druck des Hilfsdiagrammes kann durch Planimetrieren oder rechnerisch mit Hilfe von Tabelle 3 ermittelt werden. Wir wollen letzteren Weg wählen. Es ist

$$\frac{\text{Anfangsvolumen}}{\text{Endvolumen}} = \frac{B'C}{A'G} = \frac{61.4}{724} = 0.085.$$

Für dieses Füllungsverhältnis ist (Tabelle 3)

$$p_t^{p_t} = 0,295$$
; also $p_t = 0,295 \cdot 13 \Rightarrow 3,84$.

Nach Methode 1 ergab sich $p_t = 4.03$ at; wir bekommen also nach Methode 2 etwas größere Zylinderdurchmesser. Die Berechnung derselben erfolgt wie unter 1. 3. Die entsprechende ausgeführte Maschine hat eine Gesamtleistung von $N_i = 6320$ PS, n = 75, c = 4 m/sek, s = 1600 mm, $HD \phi = 1000$ mm, $MD \phi = 1630$, $ND \phi = 2590$.

Zylinderverhältnis 1:2,66:6,7. Füllung im HD 57%, im MD 55%, im ND 50%, im ND 50%, Leistung im HD 1970 PS_i , im MD 2050 PS_i , im ND 2300 PS_i .

Mittlerer Druck des Hilfsdiagrammes

 $A' B' C F' G = 3,7 \text{ at} = p_t$.

Mittlerer Druck, bezogen auf das Arcal des ND-Zylinders, im HD = 0.7 im MD = 0.73, im ND = 0.82 at, also

$$p_m = 0.7 \pm 0.73 \pm 0.82 = 2.25$$
 at.

Somit Völligkeitsgrad

$$k = \frac{p_m}{p_t} = \frac{F_1 + F_2 + F_3}{A' B' C F' G} = \frac{2.25}{3.7} = 0.608.$$

4. Wäre die Maschine mit 5 Zylindern ausgeführt worden, so daß etwa auf die mittlere Kurbel der MD-Zylinder wirkt, auf die beiden äußeren Kurbeln je ein ND-Zylinder und ein auf diesen gesetzter HD-Zylinder, so wäre (vgl. 1.) der Rechnung nach

Durchmesser jedes der beiden *HD*-Zylinder = 980
$$\left| \sqrt{\frac{1}{2}} \Leftrightarrow 690 \text{ mm}, \right|$$

 ND -Zylinder = 2540 $\left| \sqrt{\frac{1}{2}} \Leftrightarrow 1800 \text{ mm}. \right|$

Allerdings hätte bei Anwendung von 5 Zylindern der Völligkeitsgrad nicht zu 0,58, sondern nur zu 0,54 (vgl. Tabelle 6) angenommen werden dürfen. Die Zylinder würden sich also für eine solche Maschine etwas größer ergeben, als hier angenommen ist.

§ 16. Rec iver. Man bringt bei Schiffsmaschinen keine besonderen Receiver an; erstens, um Gewicht zu sparen, zweitens, weil die Ausströmungskanäle Überströmrohre und Schieberkasten genügend große Receiverräume bilden.

An ausgeführten Dreifach-Expansionsmaschinen mit drei Zylindern wurde gemessen:

Receiverraum zwischen

HD und MD-Zylinder = 1,8 bis 3,8 × Volumen des HD-Zylinders. MD und ND-Zylinder = 1,3 bis 2,3 × Volumen des MD-Zylinders.

Der Einfluß des Receivers auf die Dampferscheinungen läßt sich durch Konstruktion der Volumdiagramme (s. § 17) ermitteln. § 17. Konstruktion der Indikatordiagramme aus den sog. Volumdiagrammen. Sind für eine zu erbauende Maschine Zylinderdimensionen, schädliche Räume, Receiver, Dampfverteilung und Kurbelstellung angenommen, so läßt sich graphisch in jedem Augenblick das Volumen feststellen, welches der Dampf bei seinem Wege durch die Maschine ausfüllt.

Nimmt man an, daß 1. der Dampf nach dem Gesetze »Druck \times Volumen = konst.« expandiert und komprimiert wird, 2. bei Mischung eines Volumens r_1 vom Druck p_1 mit einem andern Volumen v_2 vom Druck p_2 ein Enddruck

$$p = \frac{p_1 v_1 + p_2 v_2}{v_1 + v_2}$$
 (Mischungsregel)

entsteht, so läßt sich aus dem jeweiligen Volumen der zugehörige Druck berechnen und so eine Art Indikatordiagramme aufzeichnen.

Zur Berechnung der Leistung eignen sich diese Diagramme (oft kurzweg »Volumendiagramme« genannt) nur wenig; sie geben stets eine viel zu große Leistung, weil keine Kondensutionsverluste etc. berücksichtigt sind. Doch geben dieselben Aufschluß über die Dampferscheinungen, Spannungsabfälle und zu erwartenden Eigentümlichkeiten der wirklichen Indikatordiagramme. Man tut daher gut daran, sie bei Neuberechnungen zu zeichnen.

Beispiel: Konstruktion der →Volumdiagrammes für eine Dreifach-Expansionsmaschine. Vgl. Fig. 16, 17, 18, 19, 20, 21 (Tatel I).

	HD	MD	ND	Rec. I.	Rec.11
Zylinder Ø mm	980	1610	2540		
Volumenverhältnis	1	2,7	6,7	2,5	4,05
Volumen auf Zeichnung mm	50	135	335	125	202,5
Schädlicher Raum	16%	110.0	8%		
» » in mm.	8	14,85	26,8		
Füllungsgrad	60 %	56%	54%		
in mm	30	75,5	181	: <u> </u>	
Vorrausströmen	20%	18%	16º/0		
» in mm	10	24,3	53,5	_	
Kompression	5%	12%	12%		
» in mm	2,5	16,2	40,2		

Gegeben seien folgende Daten:

Wir entwerfen zunächst ein Diagramm, dessen Abszissen die augenblicklichen Hubvolumina der Zylinder (Kolbenwege) und dessen Ordinaten die Kurbelwinkel, gerechnet von der obern Totlage der *HD*-Kurbel, sind. Das *HD*-Zylindervolumen werde zu 50 mm angenommen; dann ist der schädliche Raum desselben $\frac{50 \times 16}{100} = 8$ mm, das Mitteldruck-Zylindervolumen = 2,7 · 50

= 135 mm usw.¹. Um das Diagramm nicht unnötig lang zu erhalten, ist Rec. I um 100 mm, Rec. II um 150 mm verkürzt worden; der untere Teil des ND-Volumens ist nach links verschoben gezeichnet.

Wir nehmen unendlich lange Pleuelstange an und erhalten dann als Kolbenweglinien gewöhnliche Sinuslinien (vgl. S. 59). Entsprechend der Kurbelstellung sind diese um je 120° gegeneinander versetzt. In Fig. 21 ist die Konstruktion des momentanen *HD*-Hubvolumens *EF* für einen beliebigen Kurbelwinkel (75°) kurz angedeutet.

Sind die einzelnen Dampfverteilungsperioden eingezeichnet, so kann man das Volumen der augenblicklich in Verbindung stehenden Räume aus dem Diagramm abmessen.

Ermittelung der Dampfdrücke.

Gegeben: Anfangsspannung im HD-Zylinder = 13 at abs. Hieraus durch Expansion (vgl. Tafel I).

Enddruck der Expansion im HD-Zylinder = 10,3 at abs. (Fig. 17).

Gegeben: Ausströmungsspannung in den Kondensator aus ND = 0,2 at.

Hieraus

Enddruck der Kompression im *ND*-Zylinder = 0,5 at Fig. 19°. Die übrigen Drucke ergeben sich aus den folgenden Gleichungen für die Enddrücke der verschiedenen Perioden:

I. Mischung von HD oben [10,3 at] mit $HD_u + R_I = MD_u^{\alpha}$, wo der unbekannte Druck p_1 herrscht.

 $\frac{\text{Mischungs-}}{\text{druck}} \left\{ p_2 = \frac{48 \cdot 10.3 + 18 + 125 + 15.1}{206.1} p_1 = 2.4 + 0.768 p_1. \right.$

If. Expansion in $HD_a + HD_a + R_I + MD_o$ bis HD_u komprimiert.

Enddruck
$$p_3 = \frac{206,1}{218} \cdot p_2 = 0,945 p_2.$$

III. Expansion in $HD_a + R_I + MD_a$ bis in MD_a die Füllung zu Ende ist.

Enddruck
$$p_4 = \frac{207.5}{267.7} \cdot p_3 = 0.733 p_4.$$

IV. Kompression in $HD_o + R_I$ bis in MD_u die Füllung beginnt.

Enddruck
$$p_5 = 0.733 p_2 \cdot \frac{177.7}{145.5} = 0.895 p_2.$$

¹) Das Diagramm Fig. 16 wurde im angegebenen Maßstab (*H D*-Volumen = 50 mm) gezeichnet, ist aber hier nur in $\frac{1}{4}$ desselben reproduziert.

²⁾ Da bei allen Zylindern die Vorausströmung größer ist als die Kompression, so indet zeitweise ein Überströmen von einer Kolbenseite auf die andere statt.

Daraufhin tritt Mischung von $HD_o + R_I$ mit dem schädlichen Raum von MD_a ein. Wir vernachlässigen der Einfachheit wegen den sehr geringen Spannungsabfall; also bleibt in $HD_o + R_I + MD_a$ der Druck p_5 .

V. Kompression in $HD_o + R_I + MD_u$ bis in HD_u das Vorausströmen beginnt. Dabei muß der gleiche Druck entstehen, wie oben in $HD_r + R_I + MD_o$ als HD_u angeschlossen wurde, also

Enddruck $p_1 = \frac{160,4}{158} \cdot p_5 = 0,91 \ p_2.$

Aus Gleichung I und V ergibt sich

$$p_1 = 7,25 \text{ at}, p_2 = 7,97 \text{ at},$$

 $p_2 = 7,53 \text{ at}, p_4 = 5,84 \text{ at}, p_5 = 7,13 \text{ at}.$

woraus

Somit kann das HD-Diagramm (Fig. 17) aufgezeichnet werden.

Ähnlich ergeben sich die Drücke für MD und ND. In MD_{σ} ist am Ende eine Periode III der Druck $p_4 = 5.84$ at. Enddruck der Expansion in MD_{σ} allein $p_6 = 4.19$ at.

VI. Vorausströmen von MD_a in $R_H + MD_a + ND_a$, mit dem unbekannten Druck p_7 .

Mischungsdruck
$$p_8 = \frac{125,7 \ p_6 + 270,5 \ p_7}{396,2} = 1,33 + 0,683 \ p_7.$$

VII. Expansion in $MD_{o} + MD_{u} + R_{II} + ND_{o}$, bis MD_{u} komprimiert

Enddruck
$$p_9 = p_8 \cdot \frac{396,2}{403} = 0.984 \ p_8.$$

VIII. Expansion in $MD_a + R_{II} + ND_a$, bis in ND_a die Füllung zu Ende ist.

Enddruck
$$p_{10} = p_0 \frac{371,9}{347} = 0,669 p_8$$
.

IX. Kompression in $MD_{a} + R_{H}$, bis ND_{a} öffnet.

Enddruck
$$p_{11} = p_{10} \frac{137 + 202,5}{48,2 + 202,5} = 0,906 \ p_8.$$

X. Mischung von $MD_{\theta} + R_{H}$ mit schädlichem Raum von $ND_{\theta_{1}}$ wo Kompressionsenddruck 0,5 at.

Mischungsdruck
$$p_{12} = \frac{250,7 p_{11} + 26,8 \cdot 0,5}{277,5} = 0.818 p_8 + 0.048.$$

XI. Kompression in $MD_o + R_H + ND_{u_0}$ bis MD_u Vorausströmen hat. Dabei muß der gleiche Enddruck entstehen wie unter VI in $MD_u + R_H + ND_o$, als MD_o angeschlossen wurde,

Also Enddruck
$$p_7 = \frac{277.5}{271.5} \cdot p_{12} = 0.836 p_8 + 0.049.$$

II. Abschn. Die Ausnutzung des Dampfes in der Maschine. 29

Aus Gleichung VI und XI ergibt sich

 $p_7 = 2,71$ at, $p_8 = 3,18$ at, woraus $p_9 = 3,13$ at, $p_{10} = 2,13$ at, $p_{11} = 2,88$ at, $p_{12} = 2,65$ at.

Somit können *MD*- und *ND*-Diagramm aufgezeichnet werden (Fig. 18 und 19).

Die so erhaltenen Diagramme zeigen die Eigentümlichkeiten der tatsächlichen Diagramme, ihr mittlerer Druck jedoch ist selbstverständlich bedeutend höher, als der Wirklichkeit entspricht.

II. Abschnitt.

Die Ausnutzung des Dampfes in der Maschine.

§ 18. Der Beurteilung dieses Prozesses liegt der sog. etste Hauptsatz der mechanischen Wärmetheorie zugrunde: »Wärme und Arbeit sind einander äquivalent.« (1 Kalorie == 424 mkg.) Bei einer mit gegebener Admissionsspannung p_1 und gegebener Auspuffspannung p_2 arbeitenden Maschine wäre demnach die im Maximum zu erzielende Arbeitsleistung der Gewichtseinheit Dampf gegeben durch die Differenz der Admissions- und Auspuffwärme.

Wenn von dem Einflusse der Wandungen zunächst abgesehen wird, so ergibt sich hieraus, daß die pro Kilogramm Dampf zu erzielende Arbeit um so größer wird, je größer die Admissionswärme und je kleiner die Auspuffwärme ist. Da für gesättigten Wasserdampf der Wärmeinhalt durch den Druck eindeutig bestimmt ist, so folgt, daß zur Erzielung eines günstigen Resultates mit hoher Admissionsspannung und niederer Auspuffspannung gearbeitet werden soll. Als praktische Grenzen haben sich für die Kesselspannung 20 kg/qcm abs. und für die Auspuffspannung (Kondensator) 0,05 kg/qcm abs. herausgestellt. Da jede Wärmeabgabe nach außen hin einen Verlust bedeutet, so sind die Zylinder und Receiver sowie alle Verbindungsleitungen an der Maschine sorgfältig einzuhüllen. Eine Wärmezufuhr von außen her während der Expansion (d. h. eine nachträgliche Erwärmung des Dampfes' zieht ebenfalls die Ökonomie der Wärmeausnutzung herunter, weil ja diese Wärme, um am besten Verwendung zu finden, bei höchster Spannung, d. h. während der Admission, zugeführt werden müßte. (Weshalb trotzdem Mantelheizung praktisch meist nützlich ist, siehe später unter Einfluß der Wandungen § 21). Daraus folgt, daß die theoretisch vollkommene Maschine adiabatisch expandieren soll, d. h. ohne Wärmezufuhr oder Abfuhr während der Expansion.

Bedeutet auf die Gewichtseinheit (1 kg) bezogen:



 $p \cdot v^k = Konst.$, worin k = 1,135

bei trockenem Dampf. (Vgl. Zeuner, Technische Thermodynamik 1890, Bd. II, S. 75)^c.

Hiernach berechnet sich

$$\begin{aligned} v_2 &= v_1 \left(\frac{p_1}{p_2}\right)^{\frac{1}{k}}.\\ \text{Expansions arbeit } L_2 &= \int_{v_1}^{v_2} p \cdot dv.\\ &= \frac{1}{k-1} \left(p_1 v_1 - p_2 v_2\right) \text{ mkg.}\\ \text{Auspuffarbeit } L_2 &= p_2 v_2 \text{ mkg.} \end{aligned}$$

Gesamte geleistete Arbeit der Gewichtseinheit beim Durchgang durch die Maschine:

$$L = L_{1} + L_{2} - L_{3}$$

= $p_{1} v_{1} + \frac{1}{k-1} (p_{1} v_{1} - p_{2} v_{2}) - p_{2} v_{2}$
= $\frac{k}{k-1} (p_{1} v_{1} - p_{2} v_{2})$ mkg.

 Für geringe Dampfspannungen weicht diese Kurve etwas von der Adiabate ab.

Tabelle Nr. 7.

Theoretische Arbeit von I kg Dampf, welcher adiabatisch expandiert zwischen ρ_1 und ρ_2 unter Berücksichtigung der Admissions- und Auspuffarbeit.

4	_	k.	- 1	p_1	'ı	$p_2 r_2$	mk	g pro	kg	Dampf.
	p	in	kg;	qm ;	e in	$^{\rm cbm}$	kg	einzus	setz	en.]
		k	_	1,135	für	trock	ener	1 Dan	apť.	

$r_1 =$	0,31602cbm kg	0,19574cbm kg	0,14274cbm/kg	0,11280cbm/kg
$p_{2} =$	$p_1 = 6 \mathrm{kg/cm^2}$	$p_1 == 10 \text{ kg cm}^2$	$p_1 = 14 \text{ kg/cm}^2$	$p_1 \!=\! 18\mathrm{kg/cm^2}$
0,1	61 500	69 400	74 700	78 700
0,2	53 100	61 200	66 700	70 800
0,4	43 900	52 300	57 900	62 200
0,6 0,8 1,0	38 200 34 000 30 000	$\begin{array}{r} 46\ 800\\ 42\ 700\\ 39\ 400\end{array}$	$52\ 500\ 48\ 500\ 45\ 300$	$56\ 800$ $52\ 800$ $49\ 700$
1,2	27 800	36 700	42 600	$ \begin{array}{r} 47\ 000 \\ 44\ 700 \\ 42\ 700 \\ \end{array} $
1,4	25 300	34 300	40 300	
1,6	23 200	32 200	38 200	
1,8	21 300	$ \begin{array}{r} 30400 \\ 28700 \end{array} $	36 400	40 900
2,0	19 500		34 700	39 300
2,5	$15800 \\ 12600$	$25\ 000$	31 100	35 700
3,0		$22\ 000$	28 100	32 800
3,5	9 900	19 300	25 500	30 200
4,0	7 500	17 000	23 300	28 000
4,5	5 400	14 900	21 200	25900
5,0	3 400	13 000	19 400	24 100
5,5	1 600	11 300	17 700	$\frac{22}{20}\frac{500}{900}$
6,0	0 000	9 700	16 100	
kg/cm²	mkg	mkg	mkg	mkg

Nach dieser Gleichung ist Tabelle 7 berechnet, welche für verschiedene Admissions- und Auspuffspannungen die theoretische Leistung in mkg enthält. Diese Tabelle gibt ein Mittel an die Hand, zu untersuchen, in welcher Weise eine Maschine den zugeleiteten Dampf ausnutzt.

Beispiel: Eine Maschine arbeite mit 10 kg/qcm abs. Admissions- und 0,2 kg/qcm abs. Auspuffspannung. Der Speisewasserverbrauch pro Stunde und indizierte Pferdestärke beträgt 6 kg. Es soll das Verhältnis der geleisteten indizierten Arbeit zur theoretisch disponiblen Arbeit festgelegt werden.

1 *PS* pro Stunde = $75 \cdot 3600 = 270\,000$ mkg.

A ist nach Tabelle 7 ca. 61 200 kg pro 1 kg.

Verbrauch: 6 kg pro Stunde; dies entspricht 367 200 mkg pr. St.

Dann beträgt die pro Gewichtseinheit Dampf geleistete Arbeit in Prozenten der disponiblen Arbeit:

 $=\frac{270\,000}{367\,200}\cdot 100 = \text{ca. 73,6}\,^{\circ}/_{0}.$

Es ist mit Hilfe dieser Tabelle die Möglichkeit gegeben, zu bestimmen, in welcher Weise der Dampf in den einzelnen Zylindern ausgenutzt wird, indem man für die Bestimmung der Arbeit L in jedem Zylinder den im Diagramm gefundenen höchsten Druck für p, und den niedrigsten Druck für p, einsetzt.

Gewöhnlich findet man bei Schiffsmaschinen den Vergleich mit Hilfe des sog. Völligkeitsgrades durchgeführt (s. § 10). Diese Methode ist sehr praktisch, wenn es sich darum handelt, Maschinen von gleicher Größe und gleichem Typus zu vergleichen. Sobald aber der Vergleich ausgedehnt werden soll auf Maschinen von verschiedener Größe und verschiedenem Typus, welche außerdem noch unter verschiedenen Verhältnissen arbeiten (mit getrocknetem oder nassem Dampf, mit Auspuff oder Kondensation, mit oder ohne Mantelheizung, mit hoher oder niederer Tourenzahl, so ist diese Art des Vergleiches Völligkeitsgrad) nur mit größter Vorsicht anzuwenden, weil sonst nicht unbedeutende Irrtümer entstehen können.

So ist z. B. nach Tabelle 6 der Völligkeitsgrad der Dreifach-Expansionsmaschinen geringer als jener der Einzvlindermaschinen. Trotzdem ist die Dampfausnutzung bei dreifacher Expansion größer als bei Anwendung von nur einer oder zwei Expansionsstufen.

Hieraus ist zu erkennen, daß der Völligkeitsgrad nicht als Maßstab für die Ökonomie der Dampfausnutzung betrachtet werden kann.

Die nach Gleichung S. 30 berechnete Maximalarbeit des Dampfes wird durch Verluste verschiedener Art bei ausgeführten Maschinen reduziert. Die Ursachen dieser Verluste sollen in folgendem kurz besprochen werden.



Fig. 23.

II. Abschn. Die Ausnutzung des Dampfes in der Maschine. 33

§ 20. Direkter Arbeitsverlust durch den schädlichen Raum. Der Kolben läßt in seiner äußersten Lage bis zum Schieber einen Raum frei, welcher bei jedem Hub teilweise mit frischem Dampf gefüllt werden muß. Schädlicher Raum s. S. 14.) Dadurch geht von der Arbeit der Gewichtseinheit Dampf (die ja hier zugrunde gelegt ist, der durch die Fläche ahik (Fig. 23) bezeichnete Betrag teilweise verloren, wenn ah das Volumen des schädlichen Raumes darstellt.

Dieser reine Arbeitsverlust ist nicht zu verwechseln mit dem Verlust durch Einwirkung der Wandungen "s. § 21). Um obige nachteilige Wirkung zu reduzieren, kompriniert man einen Teil des Abdampfes in den schädlichen Raum hinein, um letzteren nicht jedesmal mit Frischdampf füllen zu müssen. Dadurch wird aber nicht so viel gewonnen, wie man gewöhnlich annimmt,

> denn, wie Fig. 24 zeigt, fällt jetzt der Verlust infolge unvollständiger Expansion größer aus als ohne Kompression, und der erreichte Vorteil besteht nur in dem Überschuß der Fläche smut über die Fläche q'rpo'. Es ist ersichtlich, daß dieser Überschuß unter Umständen negativ sein kann, und dann wäre die Kompression im Nachteil, gegenüber der Neufüllung des schädlichen Raumes mit Frisch-



Smea

dampf. Nach dem Charakter der Kurven mn, op, gr, welche alle den gleichen Exponenten k haben, und

wegen der Gleichheit von sm und oq sind die beiden Flächen smnt und oqrp einander gleich, daher ist die Arbeit der Gewichtseinheit Dampf wegen unvollständiger Expansion mit schädlichem Raum und Kompression kleiner als ohne schädlichen Raum Hieraus ergibt sich die Regel, die schädlichen Räume zum Zwecke voller Dampfausnutzung möglichst klein zu machen.

§ 21. Indirekter Arbeitsverlust durch Wärmebewegung infolge Einflusses der Zylinderwandungen. Es ist hier nicht die Rede vom Verluste durch Wärmeausstrahlung, denn es versteht sich von selbst, daß die Zylinder auf das sorgfältigste mit Wärmeschutzmitteln umhült werden, genau wie die Leitungen; es sind Erscheinungen, die sich nur an den Innenseiten der Wandungen abspielen, und deren Wirkung gar nicht nach außen fühlbar wird.

Die Temperatur des gesättigten Dampfes ist eindeutig durch den Druck bestimmt. Mithin wird während einer Umdrehung die Dampftemperatur alle Werte durchlaufen, welche zwischen den Druckgrenzen liegen, z. B. bei einer Einzylinder-Expansionsmaschine mit Kondensation 169,5 (° bis 59,8 (° entsprechend 8 kg/qem Admissions- und 0,2 kg/qem abs. Auspuffspannung. Die Zylinderwandungen suchen diesen Temperaturschwankungen zu folgen; das ist aber nur dadurch möglich, daß der eintretende

Bauer, Schiffsmaschinen. 4. Aufl.

Dampf Wärme an die Wandungen des schädlichen Raumes und Zylinders abgibt, welche Wärme im späteren Verlauf bei niederer Temperatur des Dampfes an diesen wieder von den Wandungen abgegeben wird, d. h. es wird dem Dampf bei hohem Druck Wärme entzogen und bei niederem Druck wieder zugeführt; hierdurch wird aber ein Verlust herbeigeführt gegenüber einer Maschine, in welcher die Wärmeentziehung durch die Wandungen bei hohem Druck nicht stattfindet.

§ 22. Zweck des Dampfmantels. An dem Temperaturwechsel im Zylinderinnern werden nur die innersten Schichten der Zylinderwandungen in vollem Maße teilnehmen. Die Schwankungen der weiter außen liegenden Schichten werden geringer sein. Jede der konzentrischen Schichten weist eine mittlere Temperatur auf, die, nach außen hin abnehmend, mehr und mehr sich der Temperatur der Umgebung nähert. Je höher diese ist, desto weniger tief werden die Temperaturschwankungen nach außenhin dringen können, desto kleiner wird die während einer Umdrehung am Austausch beteiligte Wärme sein. Daraus resultiert der eventuelle Nutzen des Dampfmantels.



§ 23. Einfluß der Mehrfach-Expansion. Die Expansion in mehreren Zylindern hat zunächst den Vorteil, den in § 20 besprochenen direkten Arbeitsverlust durch Einfluß des schädlichen Raumes zu verringern. Vergleich sei an Hand des Diagrammes Fig. 25 geführt.

Fläche abrs stellt das Diagramm der Einzelmaschine dar. Es sei Kompression auf den Anfangsdruck angenommen; das pro Hub zugeführte Dampfvolumen ist a-b. Die äquivalente Dreifach-Expansionsmaschine habe als Zylindervolumina fg, hi, k l: in jedem Zylinder soll ebenfalls auf den Anfangsdruck komprimiert werden, das Admissionsvolumen a' b' sei = a bdann ist das Admissionsvolumen für Zylinder II m n = dem Auspuffvolumen für Zylinder I. Ebenso das Admissionsvolumen für Zylinder III o p = dem Auspuffvolumen für Zylinder II.

Da alle Kurven gleichen Exponenten haben, ist ohne weiteres klar, daß der Nutzen der Mehrfach-Expansion im vorliegenden Fall gleich ist der Differenz der Flächen c r s d und u l t.

Die Verteilung der Expansion auf mehrere Zylinder hat ferner den Vorteil einer Reduktion der sog. Eanfänglichen Kondensation durch Reduktion des Temperaturgefälles für jeden Zylinder (s. Fig. 25). Es stellt v.w. die Kurve der Temperatur als Funktion des Sättigungsdruckes dar. Für die Einzylindermaschine wären beidem gewählten Beispiel die Schwankungen = T. Durch Teilung der Expansion in mehrere Stufen werden diese Schwannkungen für jeden Zylinder erheblich reduziert T_a, T_2, T_1 . Dabei ist zu berücksichtigen, daß das sog. T.e.m.p.eraturg effälle in Zylinder I bedeutend geringer ist als z. B. in Zylinder III.

Es wäre, abgeschen von der schlechten Flächenverteilung der Diagramme, ungünstig, wollte man das Gesamttemperaturgefälle in drei gleiche Teile teilen, weil der Dampf bei hohem Druck gegen Abkühlung empfindlicher ist als bei niederem Druck.

Bei den Mehrfach-Expansionsmaschinen treten zu den kühlenden Flächen der Zylinder noch die kühlenden Flächen der Receiver hinzu, welche infolge der Temperaturschwankungen (nicht durch Ausstrahlung, denn es ist hier tadellose Wärmeisolation vorausgesetzt) in gleicher Weise wie die Zylinderwandungen 5. § 21 den Prozeß ungünstig beeinflußen.

§ 24. Receiverheizung. Das in § 21 erläuterte Fluktuieren der Wärme vom Dampf zur Wandung und von der Wandung zum Dampf kann wesentlich reduziert werden, wenn man die Wärmeaufnahmefähigkeit der Wände reduziert. Dies geschieht mit Vorteil durch Heizung. Es ist hierbei nach dem Charakter des Wärmeaustausches wohl zu beachten, daß das Wesen dieser Heizung nicht in dieser Erwärmung des Dampfes besteht, sondern lediglich in Erzeugung einer »Wärmestauung« in den Wandungen von außen her, welche bezweckt, den Wärmeaustausch zwischen Dampf und Wandungen auf möglichst geringe Schichtliefe (von innen aus gerechnet) zu begrenzen, d h. die an dem Austausch beteiligte Wärmenenge zu reduzieren.

Für die Ausführung von Receiverheizungen geht hieraus im besonderen hervor, daß das Einbauen eines mit Kesseldampf geheizten Rohrsystems prinzipiell unrichtig ist, denn es wird entweder durch die Wandungen des Heizkörpers Wärme von dem Heizdampf auf den Arbeitsdampf übertragen (und das ist nach § 18 ungünstiger, als wenn man den Heizdampf direkt mitarbeiten ließe), oder wenn diese direkte Wärmeübertragung nicht stattfindet, würde durch den Heizkörper nur die Oberfläche vergrößert, welche an den Temperaturschwankungen des Dampfes teilnimmt und somit die Menge der fluktuierenden Wärme vergrößert anstatt verringert. § 25. Der Kondensator. Nach § 18 ist die Wärmeausnutzung der Maschine um so günstiger, je kleiner die Auspuffspannung ist. Gegenüber der Maschine mit Auspuff in die Atmosphäre kann man eine wesentliche Verbesserung erreichen durch Anordnung eines besonderen Auspuffapparates nach Fig. 26.



Fig. 26.

Die Auspuffleitung a ist in ein Gefäß A geführt, welches durch ein Fallrohr b derart mit einem freien Abflußkanal c verbunden ist, daß die Gesamtfallhöhe H größer als 10 m ist. Das Gefäß A wird durch eine Kühlschlange auf konstanter, möglichst niederer Temperatur gehalten; es wird dann der Abdampf intensiv kondensieren und eine der Temperatur des Gefäßes A entsprechende Spannung annehmen. Diese ist nach Dampftabelle (s. Teil VIII), z. B. bei 45º C Kondensatortemperatur, etwa 0,1 kg/qcm ab., d. h. 90%/oVakuum. Das Kondensat fließt durch das Fallrohr b ab, das durch den äußeren Luftdruck stets bis ca. zur Höhe H voll Wasser gehalten wird. Der Apparat ist in der beschriebenen Form für Schiffszwecke ungeeignet und muß den dort gegebenen Bedingungen angepaßt werden. Das geschicht dadurch, daß das Fallrohr durch eine Absaugpumpe ersetzt wird, welche so viel fördern kann, als der kondensierten Dampfmenge entspricht. Im vorhergehenden ist von der Anwesenheit von Luft zunächst noch abgesehen. Würde die Pumpe zu wenig fördern (z. B. bei zu langsamem (jang), so würde das Gefäß A sich langsam füllen und schließlich die Wirkung der Kühlschlange beeinträchtigt, d. h. das Vakuum verschlechtert werden. Leistet die Pumpe zu viel, so würde

zunächst der Kondensator leer gepunpt und dann die Punpe ein Gemisch von Dampf und Wasser fördern. Der erste Fall ist praktisch unbrauchbar, der zweite ungünstig wegen zu hohen Arbeitsbedarfes, richtig wären die Verhältnisse dann, wenn gerade so viel Wasser gefördert wird, als Dampf kondensiert. Der durch die Anbringung eines derartigen Apparates erzielte Arbeitsgewinn gegenüber der gewöhnlichen Auspuffmaschine würde gleich sein der Differenz zwischen dem unterhalb der atmosphärischen Linie liegenden Teile der Dampf-Diagrammfläche und dem Pumpendiagramm. Da die oberen und unteren Druckgrenzen für beide Diagrammflächen die gleichen sind, so wird die Arbeitsgröße der beteiligten Mengen den Volumen direkt proportional sein. Das Verhältnis dieser Volumen für gleiche Gewichtsmengen Dampf und Wasser ist ca. 1700:1, d. h. der Arbeitsverlust der Pumpe ist gegenüber dem Arbeitsgewinn durch Einführung des Kondensators zu vernachlässigen.

Bei den ausgeführten Maschinenanlagen gelangt stets durch Undichtigkeiten von Stopfbüchsen, Flanschen etc. und durch das Speisewasser Luft in den Kondensator, welche das Vakuum verschlechtert. Daher muß die Kondensatorpumpe so reichlich III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg, etc. 37

dimensioniert sein, daß sie imstande ist, neben den Kondensat auch die Luft fortzuschaffen, daher die gebräuchliche Bezeichnung Luftpumpe. Theoretisch begründete Formeln für die Dimensionierung der Pumpenzylinder lassen sich nicht aufstellen, bei Entwürfen von Neuanlagen gibt allein die Erfahrung an ausgeführten Anlagen den richtigen Anhalt. Für den Betrieb ist es vor allem wichtig, die Bildung von Undichtigkeiten zu verhüten und gegebenenfalls solche schleunigst zu beseitigen; besonders ist hinzuweisen auf die Anordnung der sog. Schnüffelventiles [s. Pumpen], die zur Dämpfung des Wasserschlages nur als Notbehelf gebraucht werden sollen (etwa bei ausnahmsweise raschem Gang der Pumpe', und die überall da, wo sie ständig arbeiten, als Mangel der betr. Anlage anzuschen sind.

Bei richtiger Wahl der Kühltlächen, der Kühlwassermenge usw., welche nach Erfahrungswerten zu erfolgen hat (s. Teil II unter Luftpumpe), kann bei gutem Zustand der Dichtungen ein Vakuum von 90–95% erzielt werden (vgl. auch Bd. II).

III. Abschnitt.

Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkung, Drehmoment, Massenausgleich.

§ 26. Kolbenhub, Umdrehungszahl und Kolbengeschwindigkeit. Unter Kolbengeschwindigkeit kurzweg versteht man die mittlere Geschwindigkeit des Kolbens während eines Hubes. Diese ist

$$c = \frac{2s \cdot n}{60} = \frac{s \cdot n}{30}.$$

Gebräuchliche Werte von n, s und c s. Tabelle 8.

Tabelle Nr. 8. Umdrehungszahl, Hub und Kolbengeschwindigkeit.

Typus der Maschine	n	s mm	c m/sec
Torpedoboote und Torpedojäger	300400	400-550	5-6
Pinassen, Beiboote	250 - 380	150 - 200	1,5-2,5
Kleine Schlepper	180 - 250	200 - 300	1,5-2,5
Kleine Passagierdampfer	150200	280 - 500	2 - 3
Große Schlepper u. Fischdampfer	100 - 160	300 - 700	2-3,5
Leichte Kreuzer	120 - 180	600 - 900	3,55
Panzerkreuzer	100-150	-9001100	4-5
Panzerschiffe	100 - 120	950 - 1300	4-4,5
Schnelldampfer	7595	1600 - 1850	4-4,8
Große Dampfer für Fracht und			
Passagiere	7090	1300 - 1500	3,5-4,5
Kleine Frachtdampfer	95-130	650900	1 3-3,8
Große Frachtdampfer	70 - 85	900-1400	3,5-4,0

Nähere Angaben über Hub und Umdrehungszahl s. § 27, Tabellen ausgeführter Schiffsmaschinen.

Namen des Schiffes	Typus	. Bemerkungen	N_i
Ems ¹ ;	Schnell- dampfer	für den Norddeutschen Lloyd gebaut von J. Elder, Glas- gow. 16,4 Knoten i. M.	1×6000
City of Chester ¹)	Postdampfer	Inman-Linie, 1885. 13,5 Knoten i M Busley, Entwickl. d. Schiffs- maschine.	1×4600
	Eisbreeher	gebaut 1895	$^{1}\times$ 1600
Netherlands	Fährdampfer	Hoboken Ferry. — Maschinen v. Fletcher & Co. 12,4 Knoten 1 Engineering 1894, I. 8. 224.	× 740
	kleiner Passagier- dampfer	zum Flußverkehr 1	$\times 180$
	kleiner Passagier- dampfer	zum Flußverkehr 1	$\times 125$
	Dampfprahm	gebaut vom Vulcan, Stettin 1895 1	$\times 200$
	Beiboot	für einen geschützten Kreuzer 1	$\times 50$
	Eisbrecher	- 1	$\times 350$
Chamid	Tank- dampfer	gebaut für Gebr. Rosuloff in Baku von Klawitter, Danzig 1903. 11 Knoten 2 Schiffbau 1903. Nr. 3.	×600
Poseidon	Forschungs- dampfer	für das Reichsamt des Innern erbaut 1901 vom Bremer Vulcan, Vegesack	2×240
	flachgehende Kanonen- boote	erbaut von Thornycroft & Co.	2×260

§ 27. Tabellen ausgeführter Schiffsmaschinen.

Tabelle Compound-

¹) Die Zitierung dieser beiden Anlagen hat nur historisches Interesse, da so große Compoundmaschinen längst nicht mehr ausgeführt werden.

n	Über- druck im Kessel	Zy durc HD	linder- hmesser <i>ND</i>	Hub	Zylinder- ver- hältnis 1 : m	Gesamt- expansion für die angegebene Füllung i <i>HD</i>
	6,7 at	1570	2×2230	1520	1:4	für 50% 8 fach
	5,5 at	1730	3040	1670	1 : 3,1	für 31 % 10 fach
- 95	8 at	740	1560	1000	1:4,4	für 60°/, 7,3 fach
119	7 at	457	965	711	1 : 4,5	für 60% 7,4 fach
150	7 at	350	640	420	1 : 3,4	für 60% 5,7 fach
175	7 at	300	530	350	1 : 3,1	für -70% ₀ 4,4 fach
130	8 at	380	680	500	1:3,2	für 40°′ ₀ Sfach
380	10 at	160	300	200	1 : 3,5	für 70% 5 fach
120	7,5 at	470	1000	500	1:4,5	für 60 % 7,5 fach
110	8,5 at	590	1050	. 600	1 : 3,17	für 60% 5,3 fach
130	8 at	360	660	500	1 : 3,36	für 60%, 5,6 fach
300	9 ,1 at	305	502	280	1:2,7	für 60°, 4,5 fach

III. Absehn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 39

Nr. 9. maschinen.

Tabelle Dreifach-Expansionsmaschinen.

Namen des Schiffes	Typus	Bemerkungen	\mathbf{N}_i
Santa Fé	Torpedo- jäger	für die argentinische Marine gebaut von Jarrow & Co. 26,5 Knoten Engineering 1896, Il. S. 122.	2 > 2000
Swortish	Torpedo- jäger	für die englische Marine ge- baut von Armstrong. Ma- schine von Bellis. 27 Knoten Engineering 1896, H. S. 122.	2×2200
Hart Handy Hunter	Torpedo- jäger	für die englische Marine ge- baut von Fairfield Co. 1896. 27 Knoten Engineering 1896, I. S. 245.	$\frac{2}{2250}$
Janus Lightning Porcupine	Torpedo- jäger	 für die englische Marine ge- baut von Palmers Shipb. Co. 27 Knoten	$^{2}\times$ 1900
Satellit	Torpedo- kreuzer	für die österreichische Marine erbaut von Schichau, Elbing. 22,5 Knoten Engineering 1893, I. 8. 346.	2 × 2450
-	Torpedo- boot	für die französische Marine gebaut von Schneider & Co., Creusot. 1. Maschine Engineering 1898, II. S. 257.	$rac{1 imes}{1500}$
8. 42	Torpedo- boot	für die Kaiserlich deutsche Marine, Maschine gebaut von d.⇒Germania«, Tegel Schiffbau I. Nr. 18. 8. 553.	1 × 1440
,	Torpedo- boote	Vereinigte Staaten Marine. 26 Knoten Engineering 1898, II. S. 819.	$2 \checkmark$ 1500
Shirakumo und Asashio	Torpedo- jäger	für die japanische Regierung erbaut v. Thornycroft & Co. 31 Knoten	$\frac{2 \times}{3600}$

III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 41

Nr. 10.

Torpedoboote und Torpedojäger.

n	Cber- druck im	Zy dur	ylinder- chmesser	Ոսচ	Zylinder- verhältnis	Gesamt- expansion f. 70% Füllung
	Kessel	HD	MD ND		$1:m_1:m_2$	im HD-Zyl.
355	10,2 at	457	660 1003	457	1 : 2,1 : 4,8	6,8 fach
395	13,5 at	476	692 2×711	457	1 : 2,1 : 4,5	6,4 fach
390	14,8 at	464	699 1067	457	1 : 2,27 : 5,8	7,6 fach
369	14,7 at.	457	700 1065	457	1 : 2,84 : 5,44	7,8 fach
286	12,5 at	550	880 1260	500	1:2,55:5,24	7,4 fach
360	15 at	425	610 870	450	1 : 2,06 : 4,19	5,9 fach
307	15 at	500	730 2×760	450	1 : 2,16 : 4,67	6,7 fach
350	17,6 at	356	559 2×641	457	1 : 2,46 : 6,5	9,3 fach
390	16,9 at	560	750 2×686	483	1 : 1,8 : 3,98	5,7 fach

Namen des Schiffes	Typus	Bemerkungen	N_{i}
Ardent Boxer Bruiser	Torpedo- jäger	für die englische Marine er- bant von Thornveroft & Co. 27 Knoten	2×2200
_	Torpedo- boote	für 25 Knoten erbaut von Thornycroft & Co	$1 \times$ 3000
Niki, Doxa und 2 weitere gleiche Schiffe	Torpedo- jäger	für die griechische Marine erbaut vom Vulcan, Stettin. 1906. 30 ⁵ 4 Knoten	$2 \times$ 3400
Ukraina und 7 weitere gleiche Schiffe	Torpedo- jäger	für die russische Marine er- bant vom Vulcan, Stettin. 26,5 Knoten	$2 \times$ 3200
		r Dreifach Expansionsmasc	abelle hinen.
München	Kleiner	für die Kaiserlich deutsche	$2 \times$
	Kreuzer	Marine erbaut 1904	9000
Bogatyr	geschützter Kreuzer	für die russische Marine er- baut vom Vulcan, Stettin 1901/02. 23 Knoten Engineering 30. 1. 1903	2× 9750
Bogatyr Eber	geschützter Kreuzer Kanonen- boot	für die russische Marine er- baut vom Vulcan, Stettin 1901/02. 23 Knoten Engineering 30. 1. 1903 für die deutsche Marine erbaut vom Vulcan, Stettin 1903.	2×9750 2×650
Bogatyr Eber Minneapolis	geschützter Kreuzer Kanonen- boot geschützter Kreuzer	 Marine erbaut 1904 . für die russische Marine erbaut vom Vulcan, Stettin 1901 02. 23 Knoten Engineering 30. 1. 1903 für die deutsche Marine erbaut vom Vulcan, Stettin 1903. für die Vereinigte Staaten- Marine erbaut von Cramp, Philadelphia 1894. 23 Knoten	2×9750 2×650 3×6800
Bogatyr Eber Minneapolis Victoria Luise	geschützter Kreuzer Kanonen- boot geschützter Kreuzer geschützter Kreuzer	 Marine erbaut 1904	$\begin{array}{c} 2 \times \\ 9750 \\ \hline \\ 2 \times \\ 650 \\ \hline \\ 3 \times \\ 6800 \\ \hline \\ 3 \times \\ 3300 \end{array}$

n	Cber- druck im Kessel	Zylind durchme HD MD	er- Sser Hub ND	Zylinder- verhältnis 1 : m ₁ : m ₂	Gesamt- expansion f. 70°/₀Füllung im <i>HD</i> -Zyl.
390	14,8 at	483 686	2×787 406	1 : 2,02 : 4,04	5,77 fach
390	15,5 at	559 737	2×762 457	1 : 1,74 : 3,72	5,3 fach
360	17 at	550 800	2×840 450	1 : 2,12 : 4,66	6,7 fach
330	16 at	580 850	2×860 450	1 : 2,15 : 4,40	6,3 fach

III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 43

Nr. 11.

Kleine und große Kreuzer.

150	15 at	870	1360	2070	780 1 : 2,45 : 5,67	8,1 fach
150	18 at	1030	1530	$rac{2\times}{1780}$	900 1:2,2:5,96	8,5 fach
180	13 at	370	570	870	500 1 : 2,37 : 5,52	7 ,9 fach
132	11 at	1067	1498	2337	1067 1 : 1,97 : 4,79	6, 9 fach
140	13 at	770	1110	$^{2}\times_{1300}$	750 1 : 2,10 : 5,76	8,2 fach
178	13 at	760	1130	$^{2}\times_{1210}$	700 1 : 2,3 : 5,06	7,2 fach

Tabelle

Namen des Schiffes	Typus	Bemerkungen	Ni
Arethusa	Torpedo- kreuzer	für die italienische Marine gebaut v. Orlando, Livorno Engineering 1893, 11. S. 756.	2×2200
Buenos Ayres	Kreuzer	für die argentinische Marine erbaut von Armstrong 1895. Maschinen von Humphrys, Tennant & Co. 23,2 Knoten Engineering 1896, I. S. 708.	$^{2}_{7(00)}$
_	Großer Kreuzer	für die Kaiserlich deutsche Marine erbaut 1905	3 × 6333
Brooklyn	Panzer- kreuzer	für die Vereinigte Staaten- Marine erbaut von Cramp, Philadelphia 1893, 21,9 Knoten, 4 Maschinen	4×4500
Powerful	Panzer- kreuzer	für die englische Marine ge- baut von der Naval Con- struction u. Armaments Co., Barrow 1895. 21,8 Knoten Engineering 1896, II. S. 693.	2×12500
Denver	Panzer- kreuzer	für die amerikanische Marine gebaut von Neatie u. Levy Ship u. Eng. Co. Phil. 1900. 17 Knoten	2×2800
Friedrich Karl	Panzer- kreuzer	für die Kaiserlich deutsche Marine gebaut von Blohm und Voß, Hamburg. 20,5 Knoten	3 ≺ 62)0
Infanta Maria Theresa	Panzer- kreuzer	für die spanische Marine ge- baut von Astilleros del Nervion, Bilbao. 20,2 Knoten Engineering 1894, I. S. 806.	2 < 68)0

Dreifach-Expansionsmaschinen.

III. Abschu. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 45

Nr. 11. (Fortsetzung.)

Kleine und große Kreuzer.

n	Cber- druck im	Z dur	Zy linder- durchmesser		Zylinder- Hub verhältnis		Gesamt- expansion f. 70%, Füllung	
	Kessel	HD	MD	ND		$1:m_1:m_2$	im H.D-Zyl.	
265	12 at	590	919	1375	-460	1 : 2,42 : 5,43	7,8 fach	
154	11 at	1016	1524	$\frac{2}{1676}$	915	1 : 2,25 : 5,5	7,8 fach	
120	14,5 at	930	1430	2300	1000	1 : 2,37 : 6,12	8,7 fach	
136	11 at i. Kessel 18,3 at vor der Maschine 14,8 at	813 1143	1194 1778	$\begin{array}{c} 1829 \\ \stackrel{2}{\scriptstyle 2}\times \\ 1930 \end{array}$	1067	1:2,47:5,16 1:2,42:5,70	7,4 fach 8,2 fach	
200	19,33at	457	737	2× 889	762	1 : 2 ,5 95 : 7,56	10,8 fach	
115	14,25 at	890	1360	2180	1000	1 : 2, 34 : 6	8,6 fach	
118	10 at	1067	1575	2337	1168	1 : 2,18 : 4,79	6,8 fach	

Tabelle

Namen des Schiffes	Typus	Bemerkungen	Ni
Jowa	Schlacht- schiff	für die Vereinigte Staaten Marine gebaut von Cramp, Philadelphia 1897. 17 Knoten	$^{2}_{5900} \times$
Renown	Schlacht- schiff	für die englische Marine er- baut von Maudslay, London. 18 Knoten Engincering 1896, I. S. 79.	2×6000
Jashima	Schlacht- schiff	für die japanische Marine er- baut von Armstrong. Ma- schinen von Humphrys. Tennant & Co Engineering 1898, II, S. 830.	2×6750
Majestic	Schlacht- schiff	englische Marine. Maschinen von Barrow Shipbuild and Eng. Co. 1895. 17,5 Knoten Engineering 1898, II. S. 830.	2×5700
Formidable	Schlacht- schiff	englische Marino. Maschinen von Earle, Hall 1899. 18 Knoten Engineering 1898, II. S 830.	$^{2}_{7500}$
_	_	neue englische Schlacht- schiffe. 19 Knoten Engineering 1898, II. S. 830.	2 ≺ 9000
Kaiser Friedrich III.	Schlacht- schiff	für die Kaiserlich deutsche Marine gebaut von der Kaiserl. Werft Wilhelms- haven 1900 Schiffbau I. Nr. 18	3×4870
Preußen	Linien- schiff	für die Kaiserlich deutsche Marine gebaut v. Vulcan 1905	3×5800

Dreifach-Expansionsmaschinen.

III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg, etc. 47

Nr. 12.

Pauzerschiffe.

n	Über- druck im	Zylinder- durchmesser		r. ser	Hub	Zylinder- verhältnis	Gesamt- expansion f. 70%, Füllung	
	Kessel	HD	MD	N D		$1: m_1: m_2$	im HD-Zyl.	
109	11,3 at	990	1397	2159	1219	1 : 1,98 ; 4,75	6,8 fach	
100	11 at	1016	1498	2235	1295	1 : 2,16 : 4,8	6,9 fach	
120	11 at	1016	1498	2235	1140	1 : 2,16 : 4,8	6,9 fach	
106	11 at	1016	1498	2235	1295	1 : 2,18 : 4,83	6,9 fach	
108	21 at i. Kessel 17,5 at an der Maschine	800	1308	2134	1295	1 : 2,68 : 7,1	10 fach	
120	21 at i. Kessel 17,5 at an der Maschine	851	1385	$\frac{2}{1600}$	1219	1 : 2,65 : 7,1	10 fach	
 108	12 at	880	1380	2180	950	1 : 2,49 : 6,24	8,9 fach	
115	13,5 at	920	1440	2240	1000	1 : 2,45 : 5,9	8 ,5 fach	

Tabelle Dreifach-Expansionsmaschinen.

Namen des Schiffes	Typus	Bemerkungen	Ni
Augusta Victoria	Schnell- dampfer	für die HambAmerika-Linie gebaut vom Vulcan, Stettin 1889. 18 Knoten i. M	2×6000
Spree Havel	Schnell- dampfer	für den Nordd. Lloyd gebaut vom Vulcan, Stettin 1890. 18,5 Knoten i. M	12750
Campania Lucania	Schnell- dampfer	für die Cunard Line gebaut von Fairfield Co. 1893. 21 Knoten i. M Engineering 1893, I. S. 480.	$^{2}\times_{15000}$
Trave Saale	Schnell- dampfer	für den Nordd. Lloyd. Mit neuen Maschinen verschen vom Vulcan, Stettin 1895 und 1897. 18 Knoten	1×8700
Fürst Bismark	Schnell- dampfer	für die HambAmerika-Linie gebaut vom Vulcan, Stettin 1891. 19,5 Knoten	2×8200
Kaiser Wilhelm der Große	Schnell- dampfer	für den Nordd. Lloyd gebaut vom Vulcan, Stettin 1897 22 Knoten i. M Engincering 1898, I. S. 364.	$^{2}\times_{14000}$
, Nile	Post- dampfer	für die Royal Mail Steam Packet Co. gebaut v. J. u. G. Thomson. 17,25 Knoten . Engincering 1893, II. S. 370	1×7700
Majestic	Schnell- dampfer	für die White Star Line ge- baut von Harland u. Wolff, Belfast 1890. 19 Knoten i. M	2×8500
City of Paris	Schnell- dampfer	für die Inman Line gebaut von Thomson, Clydebank 1889. 19 Knoten i. M.	$2 \times$ 9200

III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 49

Nr. 13.

Schnelldampfer.

n druck durchmesse		r- ser	Hub	Zylinder- verhältnis	Gesamt- expansion f. 70 ° Fällung			
		Kessel	HD	MD	ND		$1:m_1:m_2$	im HD-Zyl.
	72	10,6 at	1050	1700	2700	1600	1 : 2,62 : 6,60	9,4 fach
	75	11,0 at	$2 \times$ 950	1900	2×2500	1800	1 : 2.0 : 6,92	9,9 fach
	84	11,6 at	$2 \times$ 940	2007	$2 \times$ 2489	1753	1:2,28:7,01	9,9 fach
		:				!		
	69	11,5 at	1118	1778	2743	1829	1:2,53:6,03	8,6 fach
	หอ	11 at	1100	1700	2700	1600	1:2,38:6,02	8,6 fach
	78	12,5 at	1320	2280	$\frac{2 \times}{2450}$	1750	1 : 3 : 6,9	9,9 fach
	83	11,2 at	965	1524	2388	1676	1 : 2,49 : 6,12	8,9 fach
		12,6 at	1092	1727	2794	1524	1 : 2,ō : 6,54	9 ,3 fach
		10,5 at	1143	1803	2870	1524	1 : 2,49 : 6,30	9fach 4
	в	-						

Tabelle Dreifach-Expansionsmaschinen.

Namen des Schiffes	Typus	Bemerkungen	N_i
Prinz-Regent Luitpold	Dampfer für Fracht und Passagiere	für den Nordd. Lloyd gebaut von Schichau, Elbing. 15,5 Knoten. 2 Schrauben. Engineering 1895, I. S. 338.	$^{2}_{2800}$
Krefeld Aachen	Fracht- dampfer	für den Nordd. Lloyd gebaut vom Vulcan, Stettin. 1 Schraube. 13 Knoten .	1750
Iberia	Dampfer für Fracht und Passagiere	gebaut v. Felton Works, Liver- pool. 1 Schraube. 16 Knoten Engineering 1893, II. S. 206.	1×5400
Kherson	Dampfer für Fracht und Passagiere	 für die russ. freiw. Flotte geb. von Hawthorn Leslie & Co. 2 Schrauben. 19,5 Knoten Engineering 1896, H. S. 800. 	2×6650
Stephan	Kabel- legungs- dampfer	für die Nordd. Seekabelwerke erbaut vom Vulcan, Stettin 1902/03	$^{2}_{1200} \times$
Giralda	Vergnü- gungsjacht	gebaut von Fairfield & Co., Glasgow 2 Schrauben. 20,9 Knoten Engineering 1895, I. S. 11.	2×4250
Columbia Alma	Passagier- dampfer für Kanalverk.	gebaut von J. u. G. Thomson, Clydebank. 19,3 Knoten . Engineering 1895, I. S. 209.	$2 \times$ 1870
Speedy	Vergnü- gungsjacht	gebaut v. Ramage u. Ferguson. 13 Knoten	2×200
Hermes	Fisch- dampfer	gebaut von Hall & Co., Aberdeen 10,5 Knoten . Engineering 1894, I. S. 352.	1×418
III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 51

Nr. 14.

v	e r	s	c	hi	e	d	e	n	e	5	с	h	i	f	f	c.
---	-----	---	---	----	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	----

n	Über- druck im	Zylinder- durchmesser			Hub	Zylinder- verhältnis	Gesamt- expansion f. 70%, Füllung	
1	Kessel	HD	MD	ND		$1: m_1 : m_2$	im HD-Zyl.	
88	12,3 at	720	1170	1800	1200	1 : 2,65 : 6,25	8,9 fach	
75	12,5 at	580	980	1540	1250	1 : 2,85 : 7,05	10,1 fach	
72	12,7 at	838	1372	2235	1524	1 : 2,67 : 7,11	10,2 fach	
90	im Kessel 17,5 at an der Maschine 11 at	914	1448	2335	1372	1 : 2,51 : 6,53	9,3 fach	
90	13 at	500	800	1300	1000	1 : 2,56 : 6,76	9,7 fach	
220	12 at	635	1016	$2 \times$ 1143	686	1 : 2,56 : 6,48	9,3 fach	
192	11,2 at	483	737	2×838	762	1 : 2,33 : 6,03	8,9 fach	
	12,7 at	305	483	762	533	1 : 2,51 : 6,24	8,9 fach	
140	11,5 at	305	483	819	610	1 : 2,51 : 7,21	10,3 fach	

Namen des Schiffes	Typus	Bemerkungen	N;
Delaware	Petroleum- dampfer	gebaut von Dunlop & Co. 12,3 Knoten Engineering 1894, I S. 209.	1×2680
Sylvania Carinthia	Vieh- dampfer	für die Cunard Line gebaut von London und Glasgow, Eng. Co. 15,3 Knoten . Engineering 1895, 11. S. 539.	2×2725
Kong Haakon	Passagier- dampfer	für die Stavangerske Damp- skibsselskab gebaut von der Eiderwerft AG. Tönning, Stavanger 1904, 13,5 Knoten Schiffbau 1905, 8–431.	1200
Feld- marschall	Fracht- und Passagier- dampfer	für die Deutsche Ost-Afrika- Linie gebaut von d. Reiher- stieg-Schiffswerft, Hamburg 1903. 13 Knoten Schiffbau 1904, Nr. 15 u. 16.	2×2050
Hedwig Heidmann	Fracht- dampfer	für II. W. Heidmann, Mtona, gebaut von Raylton Dixon and Comp., Middlesborough 1904. 9,5 Knoten Schiffbau 1904, Nr 20.	1000
Huichow	Passagier- und Fracht- dampfer	für d. China Navigation Comp. gebaut von Scotts Shipbuil- ding and Eng. Co., Greenock 1905. 12,9 Knoten Engineering 1906, 9/3 06.	1700
Carnarvon	-	für Board of Trade geb. von Scotts Shipbuilding and Eng. ('omp., Grennoek 1905. 12,1 Knoten Engineering 1906, 26,10.	2×800

Tabelle Dreifach-Expansionsmaschinen.

HI. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg etc. 53

Nr. 14 (Fortsetzung).

Verschiedene Schiffe.

n	Über- druck im	Z dui	ylinde	er- sser	Hub	Zylinder- verhältnis	Gesamt- expansion f. 70% Füllung	
	Kessel	HD	MD	ND		$1 m_1 :: m_2$	im HD-Zyl.	
71	- 11,5 at	686	1105	1778	1295	1 : 2,6 : 6,72	9,6 fach	
94	12,0 at	572	927	1524	1220	1 : 2,63 : 7,11	10,1 fach	
113	13 at	480	770	1270	750	1 : 2,58 : 7,0	für 60°/0 11,7 fach	
72	14 at	590,5	978	1638	1220	1 : 2,75 : 7,78	11 fach	
78	13,35 at	521	864	1422	915	1 : 2,75 : 7,46	10,7 fach	
92	13,36 at	508	851	1422	991	1 : 2,8 : 7,82	11,2 fach	
142	11,6 at	387	597	914	762	1 : 2,38 : 5,6	für 55 %/0 10,2 facb	

Namen des Schiffes	Typus	Bemerkungen	Ni
Seestern	Bereisungs- dampfer	erbaut vom Vulcan, Stettin 1903. 12 Knoten	2×400
Pregel	Eisbrecher	erbaut vom Vulcan, Stettin 1903. 11,5 Knoten	1×1000
		Vie	rabelle rfach-
Cushing	Torpedo- boot	geb. v. Herreshoff, Bristol 1890. 22,5 Knoten, 5 Kurbeln Inst. of the a. soc. of n. e. 1890.	1×1720
	Torpedo- boot	geb. v. Schichau, Elbing 1891. Busley, Entwickl. d. Schiffsm.	1×1714
Northwest	Passagier- dampfer	für den Verkehr a. d. großen amerik. Seen. 17,5 Knoten. The Engineer 1895, I. S. 114.	$2 \times$ 3500
Victoria Luise	Jacht	f. d. Hamburg-Amerika-Linie gebaut von Blohm & Voß, Hamburg 1900	2×2100
St. Louis	Schnell- dampfer	gebaut von Cramp, Phila- delphia. 19,5 Knoten Engineering 1895, I. S. 800.	2×8000
Deutschland	Schnell- dampfer	für die Hamburg-Amerika- Linie gebaut v. Vulcan, Stettin 1900. 23 Knoten . Engineering 1900, II. S. 662.	$^{2}_{17000}$
Kaiser Wilhelm 11.	Schnell- dampfer	für den Nordd. Lloyd erbaut v. Vulkan, Stettin 1902/03. 22,5 Knoten . Engineering 1903, II.	$^{2}_{20\ 000}$
Patricia	Dampfer für Fracht und Passagiere	für die Hamburg-Amerika- Linie gebaut v. Vulcan, Stettin 1899. 13,5 Knoten Schiffbau 1900, Nr. 18.	2×2800

n	Über- druck im Kessel	d HD	Zylind lurchmo <i>MNI</i> M	er- esser	VD.	Hub	Zylinder- verhältnis $1: m_1: m_2: m_3$	Gesamt- expans. f. 70%_Füllg i. HD-Zyl
160	12 at	310	500	- 8	10	500	1 : 2,6 : 6,82	9,8 fach
106	11 at	500	800	- 1	300	800	1 : 2,56 : 6,76	9,7 fach

III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 55

Nr. 15.

Expansionsmaschinen.

_	17,6 at	286	406	571,5	$^{2}\times$ 571,5	381	1:2,04:4,03:8,17	11,7 fach
320	15 at	430	610	840	1080	460	1 : 2,01 : 3,81 : 6,3	9 fach
120	17,5 at	635	914	1308	1880	1068	1:2,07:4,25:8,78	12,5 fach
123	15 at	484	700	1000	1450	920	1 : 2,08 : 4,25 : 8,9	12,7 fach
85	14 at	$^{2}\times$ 724	1397	1956	2×1956	1524	1 : 1,86 : 3,66 : 7,3	10,4 fach
78	15 at	$^{2}_{930}$	1870	2640	2×2700	1850	1 : 2,1 : 4,16 : 8,45	12 fach
80	15 at	2×950	2×1250	$^{2}\times_{1900}$	2×2850	1800	1 : 1,73 : 4 : 9	für 75°/₀ 12 fach
74	15 at	585	850	1220	1770	1400	1:2,15:4.46:9,46	13,5 fach

Tabelle Vierfach-

Namen des Schiffes	Typus	Bemerkungen	N _i
Friedrich der Große, König. Luise	Dampfer für Fracht und Passagiere	für den Nordd. Lloyd gebaut vom Vulcan, Stettin 1896. 15 Knoten	$2 \times$ 3500
Kensington	Dampfer für Fracht und Passagiere	für die International Navig. Co. gebaut v. J. u. G. Thomson, Clydebank. 15,8 Knoten .	2×4150
Singapore	Fracht- dampfer	gebaut von Fleming und Ferguson 1889 Busley, Entwickl. d. Schiffsm.	1600
Fonar	Fracht- dampfer	geb. v. Wigh. Richardson 1889 Busley, Entwickl. d. Schiffsm.	1690
Prinz Eitel Friedrich	Passagier- dampfer	für den Nordd. Lloyd gebaut vom Vulcan, Stettin 1904. 15 Knoten	$\frac{2}{3700}$
Kaiserin Auguste Victoria		für die Hamburg-Amerika- Linie gebaut vom Vulcan, Stettin 1906. 17,5 Knoten	2×8750
Borussia	Truppen- transport- dampfer	geb. f. d. HambAmerika-Linie v. d. >Germania< Kicl, 1905 Schiffbau 1906, S. 457 u. 501.	1600
Neckar	Reichspost- dampfer	für den Nordd. Lloyd gebaut v. J. C. Tecklenborg, AG., Geestemünde 1901. 14 ¹ / ₄ Knoten Z. d. V. d. I. 1902, S. 1.	$2 \times$ 3000
Caronia	Schnell- dampfer	gebaut f. d. Cunard Line von John Brown, Glasgow, 1905 19,5 Kn. Eng. 1905, S. 188	$^{2}_{10800}$
Mooltan	Postdampfer	f. d. P. and O. Steam Navi- gation Comp. gebaut von Mess. Caird and Comp., Greenock 1905. 18,5 Knoten Engineering 1906, 9/3.	2×6500

III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 57

Nr. 15. (Fortsetzung.)

Expansionsmaschinen.

n	Cber- druck im	Zylinder- durchmesser				Hub	Zylinder- verhältnis	Gesamt- expans. f. 70%Füllg.	
-	Resser	HD	MDI	MDII	ND			1. HD-Lyl	
75	15 at	640	970	1330	1920	1400	1 : 2,3 : 4,3 : 9	12,9 fach	
86,5	14 at	648	953	1333	1880	1372	1 : 2,16 : 4,2 : 8,4	12 fach	
	11,6 at	609	762	1016	1524	1066	1:1,8:2,8:6,4	9,1 fach	
	12,2 at	533	736	1067	1524	1066	1:1,9:4:8,16	11,7 fach	
-									
84	15 at	630	930	1310	1900	1400	1 : 2,18 : 4,32 : 9,1	13 fach	
84	15 at	920	1350	1920	2710	1 650	1:2,15:4,36:8,68	12,4 fach	
75	15 at	505	725	1070	15 30	1130	1:2,06:4,49:9,17	13,1 fach	
						*			
82	15 at	605	860	1220	1810	1300	1 : 2,02 : 4,07 : 8,96	12,8 fach	
89	14,76at	990	1384	1956	2794	1676	1 : 1,95 : 3,90 : 7,97	für 65 % 12,25 fach	
95	15,11at	762	1092	1549	2210	1372	1:2,06:4,14:8,42	12 fach	

§ 28. Der Kurbelmechanismus. Im folgenden sei bezeichnet mit P der Zug oder Druck in der Kolbenstange.

- P' der Zug oder Druck in der Pleuelstange.
- K der Druck auf die Gleitbahn.
- T die Tangentialkraft im Kurbelkreis.
- l die Länge der Pleuelstange.
- r der Kurbelradius.

 $\lambda = \frac{r}{l}$ das Verhältnis von Kurbelradius zu Pleuelstangenlänge.

- V die momentane Kolbengeschwindigkeit.
- W, Umfangsgeschwindigkeit im Kurbelkreis. 2
- *ε* > Winkelgeschwindigkeit.
- c die mittlere Kolbengeschwindigkeit.
- a der Winkel zwischen Pleuelstange und Kolbenstange.
- ω der jeweilige Kurbeldrehwinkel, vom oberen Totpunkt an gerechnet.

Die folgenden Betrachtungen gelten für vertikale Maschinen. Aus Fig. 27 ergibt sich :

Der Zug oder Druck in der Pleuelstange ist

$$P' = \frac{P}{\cos \alpha}.$$

Der Druck auf die Gleitbahn $K == P \operatorname{tg} \alpha$.

K ist am größten, wenn die Pleuelstange am schrägsten steht (vorausgesetzt, daß P während des ganzen Hubes konstant ist).

Dies tritt ein, wenn $\omega = 90^{\circ}$ ist. Dann ist

$$tg a = \frac{r}{\sqrt{l^2 - r^2}} = \frac{\lambda}{\sqrt{1 - \lambda^2}}$$

Da $\sqrt{1-\lambda^2}$ nahezu gleich 1 ist, benutzt man zur Berechnung des größten Gleitbahndruckes meist die angenäherte Formel

$$K_{\max} = P \cdot \frac{r}{l} = P \cdot \lambda.$$

Die Tangentialkraft im Kurbelkreis ist

$$T = P' \sin (\alpha + \omega) = \frac{P}{\cos \alpha} \sin (\alpha + \omega).$$

Bei unendlich langer Pleuelstange (f. d. Kurbelschleife) ist

 $\alpha = 0$, also $T = P \sin \omega$.

Umfangsgeschwindigkeit im Kurbelkreis und Winkelgeschwindigkeit. Unter ersterer versteht man den in der Zeiteinheit durchlaufenen Bogen des Kurbelkreises. Ist

 $d \omega$ der in der unendlich kleinen Zeit d t durchlaufene Winkel, so ist $r d \omega$ der in der Zeit d t durchlaufene Bogen des Kurbelkreises und somit

$$W = \frac{r d \omega}{d t}$$



die variable Umfangsgeschwindigkeit im Kurbelkreis. Die mittlere Umfangsgeschwindigkeit im Kurbelkreis ist

$$W_m = \frac{2 r \pi \cdot n}{60} = r \cdot \frac{n}{9,55}$$

Unter Winkelgeschwindigkeit e versteht man die Umfangsgeschwindigkeit im Kreise vom Radius 1; diese ist daher

$$\varepsilon = \frac{d}{dt} \frac{i\sigma}{t},$$

$$\varepsilon_m = \frac{2\pi n}{60} = \frac{n}{9,55},$$

$$W_m = \varepsilon_m \cdot r.$$

Kolbengeschwindigkeit. Tabelle S. 37 gibt die gebräuchlichen Werte für die mittlere Kolbengeschwindigkeit

$$c == \frac{s \cdot n}{30}$$
.

Es handelt sich hier um Feststellung des Wertes, welchen die variable Kolbengeschwindigkeit V für den Kurbeldrehwinkel ω annimmt.

Der Kolbenweg für »endliche Pleuelstangenlänge«, siehe Fig. 27, ist

$$X = r (1 - \cos \omega) + l (1 - \cos \alpha).$$

Da

$$l\sin\alpha = r\sin\omega$$
 oder $\sin\alpha = \frac{r}{l}\sin\omega = \lambda\sin\omega$,

wird

$$\cos \alpha = \frac{1}{1-\lambda^2} \sin^2 \omega.$$

Durch Reihenentwicklung folgt hieraus:

$$\cos \alpha = 1 - \frac{1}{2} \, \dot{\lambda}^2 \sin^2 \omega.$$

Durch Einsetzen in den Wert für X erhält man

$$X = r (1 - \cos \omega) + \frac{l}{2} \lambda^2 \sin^2 \omega.$$

Die Kolbengeschwindigkeit in dem Punkte, welcher um die Strecke X vom oberen Totpunkt entfernt ist, wird

$$V = \frac{dX}{dt} = \frac{dX}{d\omega} \frac{d\omega}{dt} = \frac{dX}{d\omega} \cdot \frac{W}{r}$$

Hieraus durch Ausführung der Differentiation

$$V = (r\sin\omega + \frac{1}{2}\frac{r^2}{l}2\sin\omega\cos\omega)\frac{W}{r} = W(\sin\omega + \frac{1}{2}\lambda\sin2\omega).$$

Für >unendliche Pleuelstangenlänge
« (Kurbelschleife) ist $\lambda=o$ und daher

$$V = W \sin \omega,$$

d. h. die Kolbengeschwindigkeit ist dann am größten in der Mitte des Hubes ($\omega = 90^{\circ}$), und zwar gleich der Umfangsgeschwindigkeit im Kurbelkreis für diesen Wert von ω ; sie ist dagegen = o im oberen und unteren Totpunkt. Kolbenbeschleunigung. Darunter versteht man die Änderung der Kolbengeschwindigkeit während der Zeit dt. Sie ist

$$B = \frac{dV}{dt} = \frac{dV}{d\omega} \cdot \frac{d\omega}{dt} = \frac{dW}{dt} (\sin \omega + \frac{\lambda}{2} \sin 2\omega) + \frac{W^2}{r} (\cos \omega + \lambda \cos 2\omega).$$

Wenn die Umfangsgeschwindigkeit W im Kurbelkreis gleichförmig ist, erhält man $\frac{dW}{dt} = o$ und somit

$$B = \frac{W^2}{r} (\cos \omega + \lambda \cos 2 \omega).$$

Für »unendliche Pleuelstangenlänge« wird in diesem Fall

$$B = -\frac{W^2}{r} \cos \omega,$$

d. h. es ist die Kolbenbeschleunigung am größten in den Totpunkten, und zwar $= \frac{W^2}{r}$; dagegen = 0 in der Mitte des Hubes.

Beschleunigung der rotierenden Massen. Die Beschleunigung des ungleichförmig rotierenden Kurbelzapfens setzt sich zusammen aus der



Nach 12 00 14

Radialbeschleunigung $\frac{W^2}{r}$

und der

Tangentialbeschleunigung $\frac{dW}{dt}$.

Die Beschleunigung des Kurbelzapfens läßt sich aber auch zerlegen in eine vertikale und in eine horizontale Komponente.

Nach Fig. 28 ist
Vertikalkomponente =
$$\frac{dW}{dt} \sin \omega + \frac{W^2}{r} \cos \omega$$
,
Horizontalkomponente = $\frac{dW}{dt} \cos \omega + \frac{W^2}{r} \sin \omega$.

Bei gleichförmiger Rotation des Kurbelzapfens wird $\frac{dW}{dt} = o$, da W = konst. und somit

Vertikalkomponente =
$$\frac{W^2}{r} \cos \omega$$
,
Horizontalkomponente = $\frac{W^2}{r} \sin \omega$.

III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 61

§ 29. Die bewegten Massen der Dampfmaschine. Es ist bequem, die Massen in hin und her gehende oder oszillierende Massen und in rotierende Massen einzuteilen.

Diese Einteilung macht nur bei der Pleuelstange einige Schwierigkeiten. Bei den Schiffsmaschinen besitzt indessen die letztere meist so schwere Enden, einerseits das Kurbellager, anderseits die Kreuzkopfgabel, daß das Gewicht des Schaftes



Fig. 29.

nur einen sehr geringen Teil des Gesamtgewichtes ausmacht. Man kann daher mit großer Annäherung das Kurbellager und das untere Schaftende zu den rotierenden, die Gabel und das obere Schaftende zu den oszillierenden Massen rechnen.

Meist verteilt man das Gewicht der Pleuclstange wie folgt: Sei S der Schwerpunkt der Stange, dann ist

rotierender Teil =
$$G \frac{b}{\overline{l}}$$
,
goszillierender Teil = $G \frac{a}{\overline{l}}$.

Demgemäß sei im folgenden verstanden unter oszillierenden Massen:

Kolben Kolbenstange Kreuzkopf Pleuelstangengabel Luftpumpengestänge etc.

unter rotierenden Massen:

Pleuelstangenkopf und Kurbellager Kurbelwelle Wellenleitung Propeller etc. M_r .

In derselben Weise lassen sich die Massen der Steuerungsteile in oszillierende und rotierende einteilen; im folgenden seien dieselben, wenn nötig, in M_0 und M_r mit einbegriffen.

Für verschiedene Fragen, wie z. B. den Massenausgleich, spielen besonders diejenigen Teile der rotierenden Massen eine Rolle, deren Schwerpunkt nicht im Wellenmittel liegt. Dieselben seien hier exzentrisch rotierende Massen genannt. Der exzentrisch rotierende Teil der Kurbelwelle z. B. besteht aus dem Kurbelzapfen und dem schraffierten Teil der Wangen. (Fig. 30.)

Die exzentrisch rotierenden Massen sind also:

exzentr. rot. Tell der
Kurbelwelle
Pleuelstangenkopf u.
Kurbellager
$$M'r$$
.

Dazu kommen noch von der Steuerung der eszentrisch rotierende Teil des Eszenters und der Eszenterbügel mit dem unteren Eszenterstangenteil.

Reduktion der Massen auf den Kurbelkreis. Der

einfachen Rechnung wegen pflegt man sämtliche Massen auf den Kurbelkreis zu reduzieren.

1. Reduktion der Massen bei Betrachtung der Beschleunigungsdrücke.

Der Beschleunigungsdruck (Zentrifugalkraft) einer gleichförmig im Abstande r vom Wellenmittel rotierenden Masse ist (s. S. 60)

$$\frac{MW^2}{r} = \frac{Mr^2\epsilon^2}{r} = Mr\epsilon^2,$$

rotiert dieselbe Masse im Abstande *a*, so ist ihr Beschleunigungsdruck $MW^2 = Ma^2 \epsilon^2$

$$\frac{MW^{4}}{a} = \frac{Ma^{2}\varepsilon^{2}}{a} = Ma\varepsilon^{2}.$$

Die Beschleunigungsdrücke der rotierenden Massen verhalten sich somit wie die Abstände der Schwerpunkte vom Wellenmittel. Ebenso verhalten sich die Beschleunigungsdrücke der oszillierenden Massen wie die Radien der Kurbeln, von welchen sie bewegt werden.

Die Reduktion geschieht also hier durch Multiplikation der Masse mit dem Verhältnis des Rotationsradius ihres Schwerpunktes zum Kurbelradius.

Ebenso geschieht in diesem Fall die Reduktion der oszillierenden Massen auf den Kurbelkreis. Wird z. B. von einem Kreuzkopf (Hub s) durch einen Hebel ein Pumpengestänge (Hub s_1) angetrieben, so wird dessen Masse auf den Kurbelkreis

reduziert, indem man sie mit $\frac{s_1}{s}$ multipliziert.

2. Reduktion der Massen bei Betrachtung ihrer lebendigen Kräfte.

Die lebendige Kraft einer Masse M, bei welcher alle Massenelemente Kreise vom Halbmesser a beschreiben, ist:

$$L = \frac{M}{2} W^2 = \frac{M}{2} a^2 \epsilon^2.$$

Eine solche Rotation vollführt angenähert z. B. das Kurbelzapfenlager.



III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 63

Soll die Masse M_1 , welche in derselben Weise rotiert und einen Kreis vom Halbmesser r = Kurbellänge beschreibt, dieselbe lebendige Kraft entwickeln, dann muß:

$$L = M_1 r^2 \frac{\epsilon^2}{2} = M a^2 \frac{\epsilon^2}{2} \text{ sein, folglich ist:}$$
$$M_1 = M \frac{a^2}{r^2}.$$

Dreht sich die betrachtete Masse M außer um den Rotationsmittelpunkt noch um ihre Schwerpunktsachse mit derselben Winkelgeschwindigkeit ϵ , dann ist die lebende Kraft hierbei

$$L_1 = M a^2 \frac{\epsilon^2}{2} + J_s \frac{\epsilon^2}{2} = \frac{\epsilon^2}{2} (M a^2 + J_s),$$

worin J_s das polare Trägheitsmoment der Masse M, bezogen auf ihre zur Rotationsachse parallele Schwerpunktsachse, ist.

Eine solche Rotation führt z. B. der Kurbelzapfen, der überhängende Teil der Kurbelwangen etc. aus. Soll eine Masse M_2 im Abstande r diese lebendige Kraft besitzen, dann muß sein:

$$L_1 = M_2 r^2 \frac{\epsilon^2}{2} = \frac{\epsilon^2}{2} (M a^2 + J_s)$$
, woraus sich ergibt:
 $M_2 = \frac{M a^2 + J_s}{r^2}.$

§ 30. Tangentialkraft und Drehmoment der Mehrkurbelmaschine. Man ist im allgemeinen bestrebt, das Drehmoment, welches die Gesamtheit der Kurbeln auf die Maschinenwelle ausübt, während einer Umdrehung möglichst gleichförmig zu gestalten, um dadurch die Schwankungen in der Torsionsbeanspruchung der Welle tunlichst zu verringern und den Schwingungsausschlag eventueller Torsionsschwingungen (s. S. 75) möglichst klein zu halten.

Um die Bedingungen für ein gleichförmiges Drehmonient zu ermitteln, werden ausgeführte Maschinen hinsichtlich ihres Drehmomentes oder — was dasselbe ist — hinsichtlich der Umfangskraft im Kurbelkreis untersucht.

Graphische Untersuchung des Drehmomentes ausgeführter Maschinen. (Beispiels, S. 65 und Fig. 32-35.)

Aus den Indikatordiagrammen wird der Dampfdruck auf den Kolben (als Differenz des Druckes auf Boden und Deckel) ermittelt und auf dem Kolbenweg als Abszissenache aufgetragen.

Zu diesem Druck wird graphisch der Beschleunigungsdruck der oszillierenden Massen des Kurbelgestänges addiert.

Die Größe desselben ist (s. S. 60) = $\frac{MW^2}{r}$ (cos $\omega + \lambda \cos 2 \omega$), wobei $M = \frac{G}{g}$ = der auf den Kurbelkreis reduzierten Masse von Kreuzkopf Pleuelstangen-Oberteil Luftpumpengestänge.

Man verwendet obige einfache Formel für den Beschleunigungsdruck, weil die Annahme ungleichförmiger Umdrehung und die Berücksichtigung von Reibungswiderständen die Untersuchung der Tangentialkräfte ungemein komplizieren würde. Die Vertikalkomponente der Massendrücke der rotierenden Teile kommt hier nicht in Betracht, da sich dieselbe mit der horizontalen Komponente derselben zu einer radial gerichteten Kraft (Zentrifugalkraft) zusammensetzt.

Ferner ist das Gewicht¹) G der Kurbelgestänge dem Dampfdruck und Beschleunigungsdruck zuzufügen, und zwar mit positivem Vorzeichen beim Niedergang, mit negativem beim Aufgang der Gestänge. Dabei ist

 $G = \text{dem auf den Kurbelkreis} \begin{cases} \text{Kolben} \\ \text{Kolbenstange} \\ \text{reduzierten Gewicht von} \\ \text{Iuftpumpengestänge} \\ \text{exzentrischer Teil der Kurbelwelle.} \end{cases}$

Die Reduktion der Gewichte auf den Kurbelkreis erfolgt wie die Reduktion der Beschleunigungsdrücke.

Es ist nicht üblich, Reibungswiderstand, Gewicht und Beschleunigungsdruck der Steuerungsteile bei diesen Untersuchungen in Rechnung zu ziehen, da der Einfluß derselben auf das Drehmoment der Maschine sehr gering ist

Ist der Verlauf der Vertikalkraft P für die einzelnen Zylinder als Summe von Dampfdruck, Beschleunigungsdruck und Gewicht der Gestänge (über dem Kolbenweg als Abszissenachse) gezeichnet, so wird die Tangentialkraft im Kurbelkreis ermittelt. Diese ist (s. S. 58 Fig. 27)

$$T = P \frac{\sin \left(a + \omega\right)}{\cos a}.$$

Graphische Ermittlung von T, wenn P für irgendeine Kurbelstellung gegeben ist

Kurbelstellung gegeben (Fig. 31). Ziehe A B in Richtung der Pleuelstange, dann BC in Richtung des Radius. Trage auf der Richtung BC you B aus die Kolbenkraft P ab, so daß P = BDn wird. ZieheDE α senkrecht zur Mittellinie AC. -Dann ist DE die gesuchte Tangentialkraft T, wie durch das Sinusgesetz leicht zu beweisen ist. Man zeichnet T für jeden Zylinder einzeln über den abgewickelten Kurbelkreis (mit den Bögen r w als Abszissen). Sodann werden die Fig. 31. Kurven der Tfür die einzelnen Zvlinder

¹) Streng genommen müßte der Tangentialdruck des Gewichtes von Kurbel und Kurbellager gesondert bestimmt werden, da dieser stels sinusförmigen Verlauf hat und also die Konstruktion von T nach Fig. 31 hierfür nicht zutrifft.

graphisch addiert. Die Additionskurve (s. Fig. 32) stellt den Verlauf der gesamten Tangentialkraft dar; das Produkt $T \cdot r$ ist das Gesamtdrehmoment der Maschine in jedem Augenblick.

Die Arbeit der Drehkraft T für eine Umdrehung ist gleich dem Flächeninhalt unter der Kurve der T zwischen den Ordinaten AB und CD.

Arbeit bei einer Umdrehung == Fläche ABCD

$$= \int_{0}^{2\pi} Tr d\omega = T_m \cdot 2r_{\pi}.$$

Dabei ist T_m die mittlere Tangentialkraft im Kurbelkreis. Diese erhält man durch Planimetrieren der Eläche A B C D und Division des erhaltenen Flächeninhaltes mit $2r_{J}$.



Die Größe $T_{\mathbf{m}} \cdot \mathbf{r}$ nennt man das mittlere Drehmoment der Maschine; die Größen $T_{\max} \cdot \mathbf{r}$ resp. $T_{\min} \cdot \mathbf{r}$ das maximale resp. minimale Drehmoment. Das mittlere Drehmoment, welches sich aus der graphischen Methode ergibt, muß demjenigen gleich sein, welches sich direkt aus der Leistung (nach den genommenen Diagrammen) und Umdrehungszahl nach der bekannten Formel

$$T_m \cdot r = \frac{Ni}{2} \cdot 71620$$

berechnen läßt. $(T_m \text{ in } \text{kg}, r \text{ in } \text{cm}, \text{N}_i \text{ in } PS_i)$

Man findet in der Regel $T_{\max} = 1.5$ bie

$$T_{\min} = 1,5$$
 bis 2,5,
 $T_{\max} = 1,1$ bis 1,5.
 $T_{m} = 1,1$ bis 1,5.

Die gesamte Umfangskraft dient zur Überwindung des Reibungs- und Propellerwiderstandes.⁴)

Bezeichnet man den Mittelwert der Summe dieser beiden Widerstände für eine Umdrehung mit Q_m , so besteht also die Gleichung

$$T_m = Q_m$$
.

Über die Schwankungen des Propellerwiderstandes siehe »Ungleichförmigkeitsgrad« S. 69.

Beispiel Ermittlung des Verlaufes der Tangentialkraft einer Dreikurbelmaschine von ca. 6650 *PS_i*.

Zylinderdurchmesser: HD 1000 mm, MD 1630, ND 2590; Hub 1600, r = 0.8 m, n = 75 Umdrehungen per Minute.

Gewichte	G	für	HD	11280	\mathbf{kg}	1	Gewichte	Mg	für	HD	4280	kg
			MD	12200	>					MD	5200	>
			ND	13100	w.	1				ND	6100	

¹) Unter Propellerwiderstand ist hier und im folgenden der Widerstand zu verstehen, welchen der Propeller der Drehung entgegensetzt.

Bauer, Schiffsmaschinen. 4. Aufl.

Mittlere Umfangsgeschwindigkeit im Kurbelkreis

$$W_m = \frac{2r_n \cdot n}{60} = 6,28 \text{ m/sec.}$$

Gegeben sind ferner die Indikatordiagramme Fig. 33 1).



Fig. 33.

Fig. 34.

Ermittlung der Vertikalkräfte P (Fig. 34). Sämtliche Drücke und Gewichte sind in kg/qcm der Niederdruckkolbenfläche umgerechnet. *CC* Linie der Dampfdrücke (Differenz der Drücke auf Deckel- und Bodenseite) von der Achse AAaus abgetragen. — *GG* Linie der Gewichte von AA aus abgetragen.

 $(HD \ 11 \ 280 \ \text{kg} = 0,214 \ \text{kg/qcm}, \ \text{bezogen} \ \text{auf} \ ND \ \text{Kolben-fläche etc.})$

1) Die angegebenen Federmaßstäbe beziehen sich auf das Original, welches im Maßstab 1:3 verkleinert worden ist.



getragen Die Abszissen 0, 2, 4, 6, 8 etc. entsprechen den Kurbelwinkeln 0°, 30°, 60°, 90°, 120° etc. für endliche Pleuelstangenlänge.

Die Ordinatenstücke zwischen den Linien CC' und M'M' sind die gesuchten Vertikalkräfte P.



Mittels der oben angegebenen Konstruktion (Fig. 31) findet man aus den Werten der P der Verlauf der Tangentialkräfte T für HD, MD und ND. (Fig. 35.)

Unter Berücksichtigung der Kurbelfolge sind diese Tangentialkräfte zur Tangentialkraftkurve (Fig. 36) zusammengetragen.

Es ergibt sich

$$\frac{T_{\text{max}}}{T_{\text{min}}} = 1,7, \ \frac{T_{\text{max}}}{T_{m}} = 1,25, \ T_{m} = 79\,400 \text{ kg}.$$

Wir hätten T_m auch direkt aus der indizierten Leistung berechnen können nach der Formel

$$T_m = \frac{N_i}{n} \cdot 71\,620 \cdot \frac{1}{r} = \frac{6650}{75} \cdot 71\,620 \cdot \frac{1}{80},$$

woraus

Tm == 79 400 kg wie oben.

§ 31. Ungleichförmigkeitsgrad der Umfangsgeschwindigkeit im Kurbelkreis. Ist W_{max} der größte, W_{min} der kleinste, W_m der mittlere Wert der Umfangsgeschwindigkeit im Kurbelkreis während einer Umdrehung, so ist der Ungleichförmigkeitsgrad

$$\delta = \frac{W_{\max} - W_{\min}}{W_m}$$

Ermittlung von δ . Der Propellerwiderstand Q variiert, wenn die Welle keine Torsionsschwingungen ausführt, nur wenig während einer Umdrehung. (S. unten.) Er kann demnach als au-



nähernd konst int angenommen werden, so daß also $Q = Q_m$ wird.

Die Flächenstücke F_1, F_2, F_3, \ldots , zwischen der Kurve der Tund der Linie Q (Fig. 37) stellen demnach den positiven oder negativen Arbeitsüberschuß der drehenden Kraft T über die Widerstände dar. Diese Arbeitsüberschüsse werden zur Vermehrung bzw. Verminderung der lebendigen Kraft der bewegten Teile aufgebraucht. Es gilt daher die Gleichung: Arbeitsüberschuß zwischen ω_0 und ω = Änderung der lebendigen Kraft zwischen W_0 und W oder

$$\frac{M}{2} (W^2 - W_0^2) = \int_{\omega_0}^{\infty} (T - Q) r d\omega = \text{Fläche } R S T U - R U + Q = 1)$$

Die Kurve der Umfangsgeschwindigkeit Fig. 38 wird demgemäß einen Wendepunkt haben, wo ein Maximum oder Minimum der Drehkraft eintritt; ein Maximum oder Minimum, wo die Kurve der T die Linie der Q schneidet.

Die größte Umfangsgeschwindigkeit tritt an der Stelle ein, an welcher die algebraische Summe der aufeinanderfolgenden Arbeitsüberschüsse $F_1 + F_2 + F_3 + \dots$ den größten positiven Wert = X erreicht; die kleinste Geschwindigkeit da, wo jene Summe den größten negativen Wert = Y hat.

Die Änderung, welche die lebendige Kraft zwischen ihrem Maximal- und Minimalwerte erfährt, entspricht der Differenz der größten positiven und negativen Arbeitsanhäufung.

Es ist also:
$$\frac{M}{2} \left(W^2_{\max} - W^2_{\min} \right) = X - Y \dots 2$$

wobei zu beachten ist, daß Y mit seinem negativen Vorzeichen einzusetzen ist

Der Ungleichförmigkeitsgrad ist der Definition nach

$$\delta = \frac{W_{\text{max}} - W_{\text{min}}}{W_{\text{m}}} \quad \dots \quad \dots \quad 3)$$

Ferner ist annähernd

....

$$W_m = \frac{W_{\max} + W_{\min}}{2} \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots \quad \dots$$

Aus den Gleichungen 2), 3) und 4) geht hervor

Aus Gleichung 5) läßt sich δ berechnen; ist dieses bekannt, so findet man W_{max} und W_{min} aus den Gleichungen 3) und 4). Die Geschwindigkeit für irgendeinen Augenblick der Umdrehung (entsprechend dem Drehwinkel ω) findet man aus Gleichung 1). Dabei ist statt der beliebigen Ausgangsgeschwindigkeit W_0 die bekannte Geschwindigkeit W_{max} eingesetzt.

Es ist nämlich

$$\frac{M}{2}(W^2 - W^2_{\max}) = \int_{\omega_{\max}}^{\omega} \frac{(T-Q) \ r \ d \ \omega}{\text{beiten der } T \text{ und der } Q \text{ zwischen den } }$$
beiten der T und der Q zwischen den Ordinaten $\mathcal{L}S$ und UT .

Hieraus die gesuchte Geschwindigkeit

Mit Hilfe dieser Gleichung läßt sich die Kurve der Umfangsgeschwindigkeit aus dem Tangentialkraft-Diagramm entwickeln. III. Abschn. Kolbenhub, Umdrehungszahl, Massenwirkg. etc. 71

Unter Masse M ist hier die auf den Kurbelkreis reduzierte Masse der sämtlichen rotierenden Teile inkl. Schraube, Wellenleitung, Drehvorrichtungsrad etc. zu verstehen (s. S. 61 und 62), ferner der Teil der oszillierenden Massen, welcher zur lebendigen Kraft der Drehung der Maschine einen Beitrag liefert. Die genauere Berechnung dieses Anteiles würde hier zu weit führen; man kann für denselben annehmen:

", der oszillierenden Massen eines Kurbelgestänges

bei Maschinen mit 3 Kurbeln unter 120°,

⁴ der oszillierenden Massen eines Kurbeigestänges

bei Maschinen mit 4 Kurbeln unter 90°,

wenn deren Gestänge gleiche Massen haben.

Bei Schiffen mit sehr langer und dünner Wellenleitung macht sich der regulierende Einfluß der Schraube am vorderen Ende der Wellenleitung nicht mehr geltend, so daß für solche Maschinen der Ungleichförmigkeitsgrad nahe an der Maschine ungünstiger ist als hinten bei der Schraube. Der Ungleichförmigkeitsgrad δ beträgt bei Schiffsmaschinen am hinteren Wellenende selten mehr als $6^{9}/_{0^{2}}$. In allen Fällen, wo größere Ungleichförmigkeitsgrade beobachtet worden sind, rühren dieselben von starken Torsionsschwingungen der Wellen her. (Vgl. hierzu Zeitschr. d. Ver. deutscher Ing. 1902 und Jahrbuch d. Schiffb.-Ges. 1903 S. 492.) Bei Maschinen mit kurzer und dicker Wellenleitung (Schnelldampfer, Panzer, Eisbrecher) ist er über die ganze Wellenleitung gleich groß und beträgt etwa 4-7 $^{9}/_{0^{2}}$.

Bei Schiffen mit langer und dünner Wellenleitung darf somit bei der Berechnung von W die Masse der Schraube nicht in Mmit einbegriffen werden.

Ist der Verlauf von T gleichmäßig und M verhältnismäßig groß Schiffe mit schwerer Schraube und gebauter Kurbelwelle), so kann bei der Berechnung von W nach Gleichung 6) Q konstant angenommen werden. In auderen Fällen ermittelt man die Geschwindigkeitskurve zunächst ebenfalls für konstanten Propellerwiderstand. Da dieser nach neueren Untersuchungen annähernd der 3,8 Potenz der Umfangsgeschwindigkeit proportional ist, $Q = k \cdot W^{3,8}$, so läßt sich mit Hilfe des ersten Näherungswertes von W der Verlauf von Q aufzeichnen. Mit Hilfe dieser genaueren Werte von Q (vgl. Fig. 39) läßt sich die richtige Geschwindigkeitskurve ermitteln.

§ 32. Beispiel. Für die S. 68 ermittelte Tangentialkraftkurve soll die Geschwindigkeitskurve ermittelt werden.

Das Schiff habe eine verhältnismäßig kurze und dicke Wellenleitung; daher können unter M hier sämtliche rotierenden Massen verstanden werden.

Die auf den Kunbelkreis reduzierte Gesamtmasse M ist

$$M = \frac{50\,000}{9.8} \Rightarrow 5000,$$

entsprechend 50000 kg reduziertem Gewicht.

